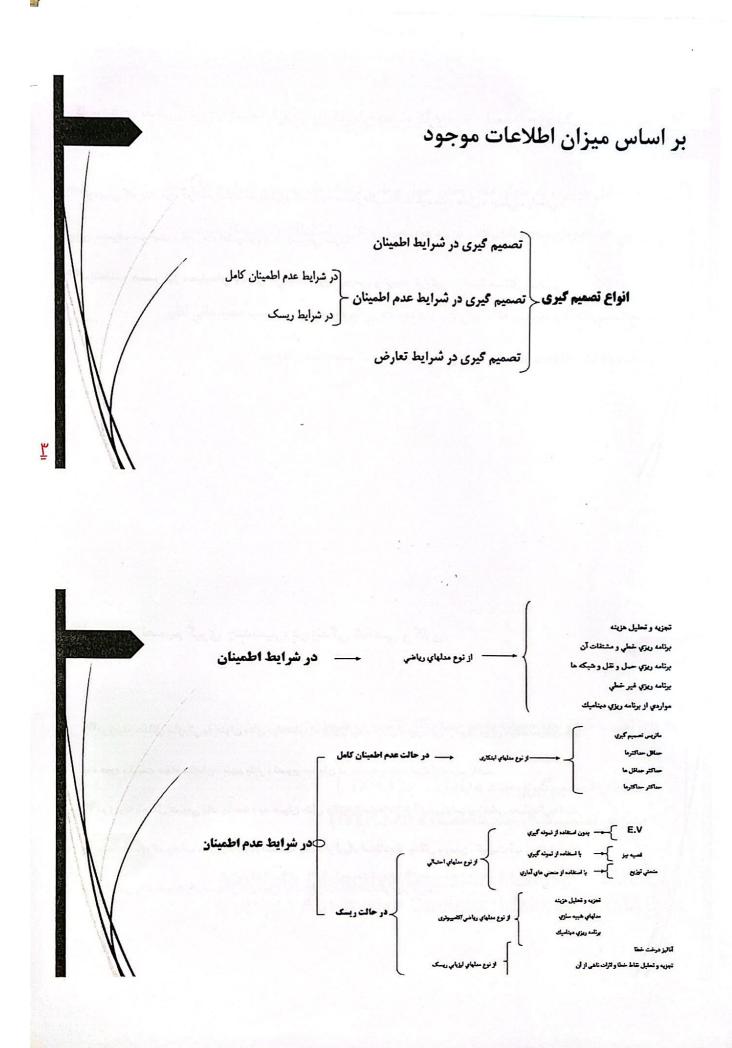


تصميم گيري چند معياره MCDM Multi Criteria **Decision Making** لقسم لوى معاره ب من معدد ب جند مداره (MCDM) ب MADM : تعداد كرند ك مدود وقابل تمارش الت - Ranking : رتبد رون - تصابقا مل باقعم كديزه در دش سم جند مداره (MCDM) ب MADM اين است كد مرددا در ارش جور راهيت دارد . مثال : رتبه رزي رشدانشگاهي - رتبه رزي 17 ما بردوره > MoDM : تمراد از از المالدور (عان سند علمه درسل رافن) \* × حدار ابد طوری بدیت اور در مرز در در الاس كند. مثال : برام توليد مي شرك را بوز مدم النفرت مرسود مده شود د مزان «مردد رسارش تحول Hin اشود . מי יהל - נוו על = שפר کامن مزنی - انزای مود: ترک بوهرف م ان کارز ان مرابع می منتر ) انتراس سود : هرف ا \* سلم معامل بدن اند جدر تطرفرد درفرا ند تعم كري ما تأشر دارد. اتصمیم گیری، را می توان طریقه ی عمل و یا حرکت در مسیر خاصی تعریف کرد که با تامل و به صورت آگاهانه، از بین روشهای مختلف برای نیل به یک هدف مطلوب، انتخاب شده است. بنابراین تصمیم گیری، مستلزم انتخاب راهی از میان راههاست؛ یعنی اگر تنها یک راهکار وجود داشته باشد، دیگر تصمیم گیری معنا ندارد. هرچند تجزیه و تحلیل (که منجر به انتخاب راهی از میان راهها میشود)، امری عقلایی است؛ ولی عوامل ناخودآگاه و همچنین جنبههای احساسی و عاطفی نیز در تصمیم گیری، نقش مهمی ایفا می کند. به طور کلی، ا<mark>تصمیم گیری،</mark> عبارتست از انتخاب یکی از رامحلهای مختلف.

1

مياركى كمينى المخطعر المين \* مدارا مقاس كسان ندارند ملا مي برمسب بول وم مزيذة فلمعان يدكر MADM : تميت من معرف موقت برجسب http: شاحف / معيار به ساحف ٤ معيار وا = فوزى تعداد شاخف ٤ جل برايد 405,7 كرنيد بالتراتيو \* selection/Ranking تصبيم گيرى Ai : i=1,2,..., m ارزیلی و تد بف و اجراى نعين اتنخاب ر'محل های شکل ۱۱. فرآبند تصمیم گیری الملات: ا \_ مدارهای فلف دارای مقایان حای اندازه نین فلف مستد ب راه حل : بن مدر رون ۲\_ بعنال مدارها کمین هستد را هم . کم مازی ٢- بعن ازميارها متبت ومعنى مندى مستد معلى وروار ما وروار المتياز المترما تتوها ماهيت + و- معارلها ظمتود . ٢- وزن معيارها \* ماهیت + یا- بودن مدیرها براین سند دارد ار رای ان تعم مرزده منف است یا جیر. روش اول: بر متاس ساري ندم المليدس : حربت اين روش نبت بر روش ها دير اين اس كرنت ع و فامله المرا معاري مع كند ليس الرعددي دوبرابر عددد يوبر باشد بدار الجام مدم المليدمس بازم ان فامد عددى حفظ خواهد شد ، عيب اين روش اين است كم الرج و- در نظر اهمیت داده ها در تصمیم گیری ترمة تفي تود. اوش دوم : برمقياس سازى حفى وراين دوش براى شاحف كم مديد روش براى شاحف باى مستركف روش والرتركيس ارتساص ع + و- دالتم ازروش اهمیت مقدار داده ها الرجو- داين روش درتكر فرفة ما ترد. max 1 aij aij اهميت كيفيت داده ها روش موم ، بر متاس سان فارى : دراين روش حدراب شاص + بديل مالى .دران روش نيزانتر + و- درنظر كرفتة مماتود وعيون مردو فرمل أن مرجدر بشتر باشكم عبر الب روش های جمع آوری داده ها



کاربردهای تصمیم گیری چندمعیاره در زندگی شخصی و کاری:

اتومبيلي كه يك فرد در نظر دارد خريداري كند ، به معيارهائي مانند قيمت ، مدل ، ايمني ، راحتي ،

بودند.

کاربردهای تصمیم گیری چندمعیاره در زندگی شخصی و کاری:

در زمینه مسائل سازمانی به عنوان مثال درانتخاب استراتوی یك سازمان معیارهایی از قبیل میزان درآمد سازمان طی یك دوره ، قیمت سهام سازمان ، سهم بازار ، تصویر سازمان در جامعه و ... می توانند مهم باشند. در زمینه مسائل عمومی یك جامعه ، به عنوان مثال برنامه توسعه منابع آبی می تواند بر اساس معیارهائی مانند هزینه ، احتمال كمبود آب ، انرژی (میزان استفاده مجدد از آن) ، استفاده از جنگل و زمین ، كیفیت آب ، حفاظت از مواد غذایی و ... صورت گیرد ، یعنی این موارد به عنوان معیارها مد نظر قرار گیرند. کاربردهای تصمیم گیری چندمعیاره در زندگی شخصی و کاری:

در زمينه مسائل دولتي ، به عنوان مثال بخش حمل و نقل كشوري بايد سيستم حمل و نقل را به گونهاي طراحي كند كه زمان سفر ، تاخيرات ، هزينه هاي حمل و نقل ، تصادفات و... حداقل شود.

در صنايع نظامي انتخاب سيستم مناسب پرتاب يك موشك در نيروي هواڻي بر حسب معيارهاڻي نظير انتخاب سرعت ، دقت ، قابليت اطمينان ، ميزان آسيب پذيري و ... سنجيده مي شود.

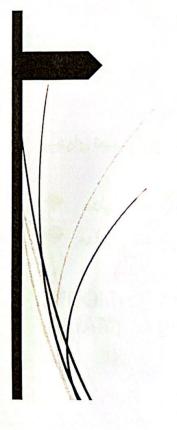
روشهاي تصميم گيري چند معياره به دو دسته کلي تقسيم مي شوند:

\* مدلهاي تصميم گيري چند هدفه (MODM)
 \* مدلهاي تصميم گيري چند شاخصه (MADM)

Multiple Objective Decision Making (MODM) Multiple Attributive Decision Making (MADM)

### تفاوت این مدلها در چیست؟

- در MODM معیارها و اولویت های آنها مشخص می باشد ولی در MADM چند آلترناتیو داریم و چند معیار خواهیم داشت.
- در MODM به دنبال طراحی جواب کارا هستیم ولی در MADM به دنبال انتخاب جواب برتر نسبت به سایر گزینه ها هستیم.



#### مقايسه MADM و MODM

موارد متفاوت	MADM	MODM
اهداف	صريح بيان شدهاند	ضمني بيان شدهاند( به طور ضعيف بيان شدهاند)
داخصها	صریح بیان شده اند	به طور ضمني بيان شدماند
محدوديتها	غیرمشخص در داخل معیارها گنجانده شدماند	كاملامشخص
گزیندها	تعداد محدود و مشخص	تعداد نامحدود و در نتيجه يك قرآيند معلوم مي شود
تعامل با تصميم گيرنده	كم	ياد

مدلهاي تصميم گيري چند شاخصه (MADM)

Multiple Attributive Decision Making

V

در اين مدلها ، انتخاب يك گزينه از بين گزينههاي موجود مد نظر است. جدر يك تعريف كلي تصميم گيري چند شاخصه به تصميمات خاصي (از نوع ترجيحي) مانند ارزيايي ، اولويت گذاري و يا انتخاب از بين گزينههاي موجود (كه گاه بايد بين چند شاخص متضاد انجام شود) اطلاق مي گردد.

انواع مختلفي از مسائل MADM وجود دارند که تمامي آنها در خصوصیات زیر مشترکند :

٠.

#### ۱- گزینه ها

در اين مسائل گزينه هاي مشخص بايد مورد بررسي قرار گرفته و در مورد آنها اولويت گذاري ، انتخاب و يا رتبه بندي صورت گيرد.

MADM.

تعداد گزينه هاي مورد نظر مي تواند محدود و يا خيلي زياد باشند. براي مثال ، يك توليد كننده اتومبيل ممكن است فقط چند گزينه محدود براي انتخاب محل توليد اتومبيل داشته باشد ، ولي يك دانشگاه درجه يك انتخاب دانشجو خود را از بين هزاران متقاضي مي تواند انجام دهد.

کاهي بجاي گزينه مترادف هاي آن مانند انتخاب ، استراتوي ، اقدام ، كانديدا و غيره بكار مي رود

#### ۲- شاخص ها

¢هر مساله MADM چندین شاخص دارد که تصبیمگیرنده ، باید در مساله آنها را کاملاً مشخص کند و تعداد شاخصها بستگی به ماهیت مساله دارد.

براي مثال ، در يك مساله خريد اتومبيل اكر قرار به ارزيابي چند اتومبيل باشد شاخصهاي مختلف قيمت ، ميزان سوخت مصرفي ،

نحوه ضمانت و ساخت ممکن است مد نظر باهند .

در يك مساله جاياي براي طرح كارخانه 100 شاخص و يا بيشتر مي توانند مد نظر باشند.

واژه شاخص به صورت واژگان دیگری از قبیل اهداف یا معیارها قابل بیان است.

۳- واحدهای بی مقیاس

هر شاخص نسبت به شاخص ديگر داراي مقيام اندازهگيري متفاوتي است. لذا جهت معنا دار شدن محاسبات و نتايج از طريق روشهاي علمي اقدام به بيمقياس كردن دادهها مي شود به گونهاي

9

که اهمیت نسبی دادهها حفظ گردد.

#### ۴- وزن شاخص ها

تمامي روشهاي MADM مستلزم وجود اطلاعاتي هستند که بر اساس اهميت نسبي هر شاخص

بدست آمده باشند.

اين اطلاعات معمولا داراي مقياس ترتيبي يا اصلي هستند.

وزنهاي مربوط به شاخصها ميتواند مستقيما توسط تصميم گيرنده و يا به وسيله روشهاي علمي موجود

به معيارها تخصيص داده شود. اين وزنها اهميت نسبي هر شاخص را بيان ميكنند.



			فعرها	Ľ	
<b>حزينهما</b>	C,		С,		С,
A,	an		a,,		a
		•••			
А,	an		a,		a
A_	am		a		a_

می توان گفت ، A نشان دهنده ی گزینه ۱ ام، ر، نشان دهنده ی شاخص ار ام و <sup>a</sup>، <sup>a</sup> نشان دهنده ی شاخص ار ام و <sup>a</sup>، <sup>a</sup> نشان دهنده او زش گزینه ام، از نظر شاخص ارام است.

مثال:

فرض کنید یک دانش آموخته دانشگاهی، میخواهد از بین ۴ شغل، با توجه به ۵ شاخص، یکی را انتخاب کند. «شاخص ها، عبارتند از: در آمد، وجهه ی اجتماعی، سختی کار، مسافت، و امنیت اجتماعی (در آمد، بر حسب ده هزار تومان و مسافت، بر حسب کیلومتر است). ارزش هر شغل از نظر هر شاخص، در جدول ۱ـ۲ آمده است. در ماتریس تصمیم (جدول ۲ـ۱)، دیده می شود که از پنج شاخص موجود (ری)، دو شاخص (ع۲ و ۲۵) کمی بوده و بقیه ی آنها، کیفی است.

امنیت مسافت سختی وجهه ی اجتماعی در آمد رز C, C, C, CF C. A 10 زياد نا زياد زياد A, متوسط 1. متوسط خیلی زیاد A, زیاد خیلی زیاد . متوسط ا خیلی زیاد کم 2



نکته مهم:

به طور معمول، شاخصها در مدلهای MADM از مقیاسهای گوناگون بوده و در بسیاری موارد در تعارض با یکدیگرند. در بیشتر مواقع، گزینهای که بهینه باشد (بهترین هر شاخص را تامین کند)، وجود ندارد. افزون بر این، برخی شاخصها جنبهی مثبت (<sup>\*</sup>ر) و برخی جنبهی منفی (<sup>\*</sup>ر<sup>2</sup>) دارند. بنابراین «گزینهی بهینه، در یک مدل MADM یک گزینهی ذهنی A خواهد بود که بهترین ارزش از هر شاخص را تامین کند. در بیشتر مواقع، دسترسی به A غیرممکن است؛ اما انتخاب مناسب ترین گزینه به طور نسبی امکان پذیر خواهد بود.

تبدیل شاخص های کیفی به کمّی

همانطور که گفتیم، می توان راهکارهای انتخابی را توسط دو نوع شاخص توصیف کرد: ۱-شاخصهای کمّی ( قیمت، در آمد، مسافت، و....)، ۲-شاخصهای کیفی ( وجههی اجتماعی، سختی، امنیت، زیبایی، و....).

می توان با روش های مختلفی، شاخص های کیفی را به شاخص های کمّی تبدیل کرد. یک روش عمومی در اندازه گیری یک شاخص کیفی با مقیاس فاصلهای، «مقیاس دوقطبی فاصلهای: است که به گونهی زیر است:

تبدیل شاخصهای کیفی به کقی

این اندازه گیری، بر اساس یک مقیاس یازده نقطهای است که صفر، کمترین ارزش و ۱۰، بیشترین ارزش را به خود اختصاص می دهد. این اندازه گیری، برای شاخص هایی با جنبهی مثبت ماتند درآمد است. هر چه درآمد بیشتر باشد، میزان مطلوبیت آن نیز افزایش می یابد. باید توجه داشت که ارزش هایی مثل ۲، ۴، ۶، و ۸ ارزش های واسطه بین دو ارزش دیگرند. برای نمونه به هنسبتاً زیاد، مقدار ۶ نسبت داده می شود.

این نوع اندازه گیری، برای شاخص هایی با جنبه ی منفی نیز به کار گرفته می شود، با این تفاوت که این مقیاس یازده نقطهای، به گونهی زیر تغییر شکل می دهد.

i	1	1	7	F	٥ I	4	ř	A 1	9	
	خیلی زیاد		زياد		متوسط		کم		خیلی کم	

تبدیل شاخصهای کیفی به کقی

این نوع اندازه گیری، با سه فرض زیر انجام می شود: ۱. فاصله یین دو ارزش متوالی (برای نمونه: فاصله بین خیلی کم و کم، یا فاصله بین زیاد و خیلی زیاد) یکسان است. ۲. فرض بر این است که امتیاز ۹، سه برابر، بیشتر از امتیاز ۳ است. ۳. ترکیب ارزش ها (جمع، تفریق، ضرب و تقسیم)،برای شاخص های مختلف، مجاز است؛ زیرا اختلاف بین هر دو ارزش، برای هر شاخص، یکسان است. این سه فرض، مقیاس ترتیبی را به فاصله ای تبدیل می کند.

										: ၂	مثا
										U	
	رآمد رع	جههی اجتماعی ۵	سختی و	-				,			-
1	1, C,	с,	С,	C.	с.	la suit	C,	С,	C,	C.	C,
	A 10	زياد	نسبتاً ذياد	1.	زياد	A	10	v	F		Y
1	A, 11	متوسط	متوسط	-	خیلی زیاد	A	19	۰	٥		• 9
11	Ap n	خیلی زیاد	زياد	<b>p.</b>	الموسط	A		9			ه
	A	کم	خیلی زیاد		24						P

#### بیمقیاس سازی

نکتهی دیگر در شاخصهای یک ماتریس تصمیم گیری، وجود شاخصهای مثبت و منفی با هم، در یک ماتریس است. شاخصهای کمّی، دارای یک بُعد خاص است، مانند ریال، کیلوگرم، متر، و ... . برای مقایسهی مقیاسها، باید «بی مقیاس سازی" و را به کار برد که با آن، مقادیر شاخصهای مختلف، بدون بُعد شده و جمع پذیر می شوند. راههای مختلفی برای بی مقیاس سازی وجود دارد که برخی از آنها عبارتند از:

الف) میمنیلی سازی نورم. در این نوع بی مقیاس سازی، هر عنصر ماتریس تصمیم گیری را بر مجذور مجموع مربعات عناصر هر ستون، تقسیم می کنیم؛ یعنی:

$$n_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sqrt{\sum_{j=1}^{m} a_{ij}^*}}$$

که ny مقدار بی مقیاس شده ی گزینه i، از نظر شاخص زاست.

مثال (بی مقیاس سازی با استفاده از روش نورم اقلیدسی)

10,00 M	С,	С,	С,	C,	C,	C,	С,	C,	C <sub>r</sub>	C,
A	10	۷	F	1.	۷	./PVY	./OFV	./04.	·/P10	•/0FV
A,	11	٥	٥	-	P	./1995	•/ <b>P</b> q.	•/٧••	•/•9F	•/Y•P
A,	ħ	9		<b>P.</b>	٥	. 159	•/V•P	•/F#•	•/9FF	•/#9.
A.	P.	yo	1	1	۳	•/YPF	•/994	•/1F•	•/•Pi	•/₩₩
$\sqrt{\sum_{i=1}^{k} a_{ij}^{*}}$	F-/A0P	17/4-4	Y/IA	PI/YA			ing the	1.2 (1992) 12/12		

$$\eta_{\mu} = \frac{10}{F_{\bullet}/\Lambda 0\mu} = \sqrt{10^{\circ} + 1\mu^{\circ} + \mu^{\circ}} = F_{\bullet}/\Lambda 0\mu$$

$$\eta_{\mu} = \frac{10}{F_{\bullet}/\Lambda 0\mu} = \sqrt{\mu} \varphi_{V}, \quad \eta_{\mu} = \frac{10}{F_{\bullet}/\Lambda 0\mu} = \sqrt{\mu} \varphi_{F}$$

ییمقیاس سازی

<sup>ب)</sup> بیمنیاس ازی خطی. اگر تمامی شاخص ها، جنبه ی مثبت داشته باشند، هر مقدار را به بزرگترین مقدار ستون لام ،تقسیم می کنیم. یعنی:

$$n_{ij} = \frac{a_{ij}}{Max \ a_{ij}}$$

man

IF

چنانچه تمامی شاخص ها، جنبهی منفی داشته باشند، به گونه زیر عمل می کنیم:

$$n_y = 1 - \frac{a_y}{Max \cdot a_y}$$

يد ملو مت بريمت + يون تريز مات.

#### ییمقیاس سازی

نکته مهم در بی مقیاس سازی:

البته برخی از ماتریس ها، هم شاخص مثبت و هم شاخص منفی دارند (مانند مسالهی ارایه شده در مثال ۱-۱). در این گونه مولرد می توان شاخص منفی را با معکوس کردن آن به جنبهی مثبت تبدیل کرد؛ زیرا نمی توان به طور همزمان، از دو فرمول پیش استفاده کرد/اصغربور، ۱۳۷۶/. بدین ترتیب خواهیم داشت:

$$n_{y} = \frac{\frac{1}{a_{y}}}{\underset{i}{Max(\frac{1}{a_{y}})}} = \frac{Min \ a_{y}}{a_{y}} \longrightarrow \overset{\lambda}{\longrightarrow} \overset{\lambda$$

مقدار بهدست آمده از هر یک از فرمولهای بالا، مقداری بین صفر و یک می شود. این مقیاس خطی است و کلیهی نتایج را به یک نسبت خطی می کند. بنابراین، وضعیت شاخص ها و نتایج آنها، یکسان باقی می ماند.

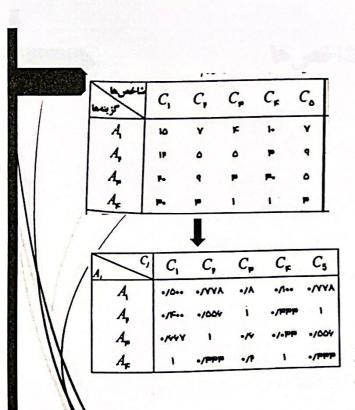
مثال (بی مقیاس سازی خطی)

$$n_{\mu} = \frac{10}{\mu_{\bullet}} = \bullet/0 \bullet \bullet, \ n_{\mu} = \frac{10}{\mu_{\bullet}} = \bullet/4 \bullet \bullet$$
$$n_{\mu} = \frac{\mu_{\bullet}}{\mu_{\bullet}} = \bullet/44 \bullet V, \ n_{\mu} = \frac{\mu_{\bullet}}{\mu_{\bullet}} = 1$$

مقادیر ستون چهارم هم که شاخص منفی است، به صورت زیر محلبه شده است:

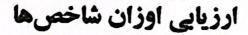
$$n_{\mu} = \frac{1}{1_{0}} = 0/1_{0}, \ n_{\mu} = \frac{1}{\mu} = 0/\mu\mu$$
$$n_{\mu} = \frac{1}{\mu_{0}} = 0/0\mu\mu, \ n_{\mu} = \frac{1}{1_{0}} = 1$$

نتمه: گرچه شاخص چهارم (مسافت) منمی بود ولی چون روش بی مقیاس سازی آن نسبت به شاخص های مثبت متفاوت بود، اکنون به شاخص مثبتی (مانند نزدیکی) تبدیل شده است.



						مقیاس سازی
			4	. منف	بای مثت	<del>ج)</del> بیمنباسسازی فلزی. فرمول بی مقیاس سازی فازی برای شاخص. -
				5		گونهی زیر است.
				a	ii-a <sup>Min</sup>	a an
			ni		lax_afi	شاخص مثبت 📅
		1		a	Max-ai	
		/	<b>n</b> ,	,=		
	/		$n_l$	$j = a_j^k$	lax_a	شاخص منفی <del>آما</del>
	/		n	<sup>j</sup> aj	lax_af	
- and	۲ ۲ ۲ ۲	<u>,</u> С,	n <sub>l</sub>		Tax_aff	شاخص منفی In ابرای نمونه، برای شاخص اول (در آمد) که مثبت است:
and the second	÷ C,	, C, ¥	n <sub>l</sub> C,	Γ= a; C <sub>ε</sub>	Tax_a	برای نمونه، برای شاخص اول (در آمد) که منبت است:
	4	, С, ×	С,	<i>Γ</i> = <i>a</i> <sup>j</sup> <i>C</i> <sub>r</sub> <i>μ</i>	<i>C</i> 。	برای نمونه، برای شاخص اول (در آمد) که منبت است: $n_{\rm H} = \frac{10 - 19}{\mu_{\rm e} - 19} = •/16  \forall  ,  n_{\rm H} = \frac{19 - 19}{\mu_{\rm e} - 19} = •$
A	10	•	C, F		C <sub>0</sub>	برای نمونه، برای شاخص اول (در آمد) که منبت است:





الف) روش آنتروپی ب) روش لینمپ' ج) روش کمترین مجذورات موزون د) روش بردار ویژه. روش اول تعیین وزن معیارها:

روش آنتروپی شانون

#### روش آنتروپی

-

«آنتروپی<sup>۱</sup>» یک، مفهوم بسیار با اهمیت در علوم اجتماعی، فیزیک و تئوری اطلاعات است. وقتی که داده های یک ماتریس تصمیم گیری، به طور کامل مشخص شده باشد، می توان روش آنتروپی را برای ارزیابی وزن ها به کار برد. ایده ی این روش این است که هر چه پراکندگی در مقادیر یک شاخص بیشتر باشد، آن شاخص از اهمیت بیشتری برخوردار است.

	نعص ها	11
كرينهما	نيت	فسانت
	(ميليون تومان)	()
٨	1-1	1.
B	1	10
С	1.1	y.

با توجه به دادهها کدام شاخص اهمیت بیشتری در خرید خواهد داشت

روش آيرون ، مرقد ورولين يوريد دام در مارد محموى اطلاعات آن ممتواست. بادانش اطلاعات ، تعادل بن التمال انتقاب راه ها برهم مى تورد. مند ولته مرازد لندر داده ما مروم می ودم ، مرام معاراهیت بردی دارد. الجري روايد من مطلق داد مارام خواهيم ، بس از النول عمار به بإيذى الول هانين حاب مى مد الساده دى مدم

## مفهوم آنتروپی در تئوری اطلاعات

این حالت ها را در نظر بگیرید:

مثال ۱:

.Aسلام. از دیدارتان بسیار خوشحال شدم. متأسفم که دیر رسیدم. حال شما خوب است؟ .Bیکی از این پاسخ ها را میدهد:

۱- سلام. متشکرم ۲- آنش سوزی شده. فرار کنیم! ۳- ساعت چند است؟ فکر کنم ناهار تمام شد.

۴- ببخشید اسم شما را یادم رفته. ۵- ببخشید بوداپست پایتخت کجاست؟ مجارستان یا لهستان 🧧 - حالم خیلی بد است.

فرض معقولی است اگر بگوییم در یک مکالمه دوستانه احتمال مورد ۱، %۹۰ و احتمال موارد ۶-۲ هرکدام ٪۲ است. یعنی مسئله به لحاظ ریاضی مشابه مثال تاس ریختن با احتمال %۹۰ برای ۶ و ۲٪ برای دیگر ارفام است.

.....

Aمی پرسد: دیروز میخواستم به شما سر بزنم اما شماره پلاک منزلتان را فراموش کرده بودم و ۶ شماره در کوچه شما بود و نتوانستم تصمیم بگیرم کدام زنگ را بزنم. ممکن است شماره پلاکتان را بگویید؟

Bیکی ازاین پاسخها را میدهد:

۱) پلاک ۱۰۱ است. ۲) ۱۰۲ است. ۲) ۱۰۲ است. ۲) ۱۰۴ است. ۵) ۱۰۵ است. ۶) ۱۰۶ است.

در حالت کلی معقول است فرض کنیم احتمال هریک از این موارد مساوی و معادل است. به عبارت دیگر مسأله به لحاظ ریاضی مشابه تاس سالم شش وجهی است. می دانیم که آنتروپی در مثال دو بیشتر از مثال یک است. این مطلب ناشی از این است که در مثال یک پاسخ مخاطب ما با احتمال %۹۰ قابل پیشگویی است و حاوی اطلاعات جدید زیادی نیست. در حالی در مثال دو به طور کلی هیچ تصوری از اینکه پاسخ مخاطب ما چه خواهد بود نداریم و جواب او حاوی اطلاعات جدید قابل توجهی است. بنابراین آنتروپی معباری از <mark>دشواری حدس زدن جواب</mark> است.

این مطلب به وضوح بیان می کند که وقتی " نظم" خاصی بر فرایند ما حاکم می شود، (در اینجا این نظم معادل واضح بودن پاسخ به احوالپرسـی اسـت) آنتروپی پایین می آید. بیشترین آنتروپی زمانی حاصل می شود که احتمال هر Nحالت مساوی باشد یعنی فرایند کاملاً تصادفی صورت بگیرد. این مطلب قضیه ای از ترمودینامیک به خاطر می آورد که بیشترین آنتروپی ترمودینامیکی متعلق به حالتی است که همگن ترین توزیع احتمال را دارد.

\* الميان «رمثال إ بشير است و التروي يا عدم المميان «رمثال إ بشير است (تقعاد من بون بشير است) ) جرحيته الترويس بشير بالتدان منام \* مرحيتر لتبعت المترالتوك مدم مزد بلية بالمراسروب بير اس

آنترویی در نظریه ی اطلاعات، معیار <mark>عدم اطمینان</mark> است که با توزیع احتمال مشخص ،<sup>۱</sup> بیان می شود. اندازه گیری این عدم اطمینان *(ر:۱)*، توسط «شانون<sup>۱</sup>، به گونه ی زیر بیان شده است:

$$E_i = S(p_1, p_2, ..., p_m) = -k \sum_{i=1}^{m} [p_i \times \ln p_i]$$

که k مقداری ثابت است و برای این که E, بین صفر و یک باشد، اعمال می شود. E از توزیع احتمال *p*, اساس مکانیزم آماری، محاسبه شده و مقدار آن در هنگام تساوی *p*, ها یا یکدیگر (یعنی  $\frac{1}{m} = \frac{1}{m}$ )، بیشترین مقدار خواهد بود که این گونه محاسبه می شود:  $k \sum_{i=1}^{m} p_i \times \ln p_i = k \left\{ \frac{1}{m} \ln \frac{1}{m} + \frac{1}{m} \ln \frac{1}{m} + \dots + \frac{1}{m} \ln \frac{1}{m} \right\} = k \left\{ \ln \frac{1}{m} (\frac{m}{m}) \right\} = k \times \ln \frac{1}{m}$ 

k به عنوان مقدار ثابت، از فرمول زیر به دست می آید:

 $k = \frac{1}{\ln(m)}$ 

 $P_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sum_{ij}^{m} a_{ij}}$ 

 $d_{i} = 1 - E_{i}$ 

 $w_{j} = \frac{d_{j}}{\sum_{i=1}^{n} d_{j}}$ 

 $E_{i} = -k \sum_{i=1}^{m} \left[ p_{ij} \ln p_{ij} \right]$ 

می توان برای به دست آوردن اوزان شاخص ها، گام های زیر را طی کرد:

گام ۱. محاسبه ی ا

گام ۲. محاسبهی مقدار زE

گام ۳. محاسبه ی مقدار عدم اطمینان ر

گام ۴. محاسبه ی اوزان ال

دقت کنید که در روش آنتروپی، <mark>مثبت یا منفی</mark> بودن شاخصها، تاثیری در روش محاسبهی وزنها نخواهد داشت.

نکته ای برای گام ۳: لف بوالندك سيسو بمعناى وزن سير معارمى بالد. در ان حالت راى تعين وزن معارف ام، برترتب زيرعل موناسم dj = 1 - Ej,  $w_j = \frac{dj}{h_j}$ ب) برا سن متر، بمعناى وزن ستر مى باند . دران الت مران ما مد وزن معارف ام محدرت ونو  $\omega_{i} = \frac{E_{i}}{\sum_{j=1}^{N} E_{j}} \xrightarrow{(i=1)} \sum_{j=1}^{N} \sum_{j=1}$ Ej-- k E Piln Pi  $l = -k \left( \frac{1}{m} \ln \frac{1}{m} + \frac{1}{m} \ln \frac{1}{m} + \dots + \frac{1}{m} \ln \frac{1}{m} \right) \xrightarrow{\frac{1}{m}} \ln \frac{1}{m} = l_{1} \ln \frac{1}{m} = l_{1} \ln \frac{1}{m}$ In Lism  $l = k (ln m) \longrightarrow k = \frac{1}{ln m}$  $W_{j} = \frac{dj}{\sum_{i=1}^{n} \frac{dj}{dj}} : (W)$ متدارعد الميان : وله dj=l-Ej نکته مهم: اگر تصمیم گیرنده از پیش، وزن ذهنی (قضاوتی) مشخصی مانند *ب*لا را برای شاخص *ز* در نظر گرفته باشد، در این هنگام وزن تعدیل شده ( ( ( ( ) ) که ترکیبی از وزن های قضاوتی و آنتروپی است، به گونه زیر محاسبه میشود (توجه: اگر اوزان ذهنی (قضاوتی) موجود نباشد، گام ۵ منغی است). گام ۵ محاسبه یاوزان تعدیل شده ( (۱۷)  $w_j' = \frac{\lambda_j w_j}{\sum_{i=1}^n \lambda_j w_j}$ 

C. C, C, C, С, С, C, C. نسبتا زياد زباد A زياد 1 17 A, متوسط متوسط يلى زياد مثال (روش آنتروپی) A., A. زیاد خپلیزیاد ۲۰ متوسط  $E_{i} = -\frac{1}{ln + \frac{1}{i=1}} \frac{F_{i} ln p_{i}}{P_{i} ln p_{i}}$ سمام اول. در این گام، با فرمول زیر، مقدار Py را برای همهی شاخصها و گزینهها بددت مي آوريم.  $E_{1} = -\frac{1}{\ln 4} \left[ \frac{1}{\sqrt{195} \ln \sqrt{195} \ln \sqrt{195} \ln \sqrt{156} \ln \sqrt{156} + p_{v} = \frac{a_{v}}{\sqrt{v}} \Rightarrow p_{u} = \frac{10}{\sqrt{v}} = \frac{10}{\sqrt$  $p_{m} = \frac{p_{\bullet}}{VV} = \frac{p_{\bullet}}{VV} = \frac{p_{\bullet}}{VV} = \frac{p_{\bullet}}{VV} = \frac{p_{\bullet}}{VV}$ انتروب لودن تامن ال الم تنامل عمر . . C, C, C, C, C. الرسلية تحف مزد لانترداشة مالم مايو سلية تحف مزد و وزن شاحف را درج فهرب كنير (عوينه) زير علمه «و» من ارزش از نظر تخف تعدم سيند» «و» وزن شاحف از نظر انتروتي شانون A ./190 ·/P.A . /999 A, ·//04 ·/+. 0/4/ · /+4/ ·/+40 A, ./14. ·/#YO ·/PP1 . ... .... A ·/PA9 ./10 ./. . ·/. \*\* .110 سان دهنده فهرب است منرجع.

11

C,

./190

.104

./%.

·PAR

E,

1904

A

A,

A,

С,

./19

· / · A

·/FYO

./10

E,

./AFY

E,

·/91P

Er

./470 ./9FV

E

C.,

.....

./#10

·/\*\*\*

./. .

C.

· MY

./.4A

·/4AP

-/-YP

C.

. /1999

./#¥0

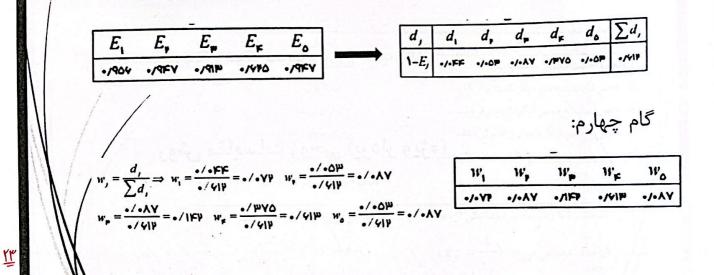
·/\*·A

./10

محام دوم. در این گام، با فرمول [p, ln p,]∑k = -k ، مقدار اطمینان را بهدست میآوریم.

 $E_{i} = - \cdot / \forall \mathcal{W}[ \cdot / \mathcal{Q} \Delta \ln(\cdot / \mathcal{Q} \Delta) + \cdot / \mathcal{Q} \Delta \ln(\cdot / \mathcal{Q} \Delta) + \cdot / \mathcal{W} A \mathcal{Q} \ln(\cdot / \mathcal{Q} \Delta) + \cdot / \mathcal{W} A \mathcal{Q} \ln(\cdot / \mathcal{W} A \mathcal{Q})] = \cdot / \mathcal{Q} \Delta \mathcal{Q}$   $E_{v} = - \cdot / \forall \mathcal{W}[ \cdot / \mathcal{V} \mathcal{Q} \mathcal{V} \ln(\cdot / \mathcal{V} \mathcal{Q} \mathcal{V}) + \cdot / \mathcal{V} \cdot A \ln(\cdot / \mathcal{V} \cdot A) + \cdot / \mathcal{W} \vee \Delta \ln(\cdot / \mathcal{W} \vee \Delta) + \cdot / \mathcal{W} \vee \Delta \ln(\cdot / \mathcal{W} \vee \Delta) + \cdot / \mathcal{W} \vee \Delta \ln(\cdot / \mathcal{W} \vee \Delta)] = \cdot / \mathcal{Q} \mathcal{E}_{v}$   $E_{v} = - \cdot \vee \mathcal{W}[ \cdot \mathcal{W} \cdot \mathcal{W} \cdot A \ln(\cdot \mathcal{W} \cdot A) + \cdot \mathcal{W} \wedge \Delta \ln(\cdot \mathcal{W} \wedge \Delta) + \cdot \mathcal{W} \vee \ln(\cdot \mathcal{W} \vee \Delta) + \cdot / \mathcal{W} \vee \ln(\cdot \cdot \mathcal{W} \vee A)] = \cdot \mathcal{Q} \mathcal{W}$   $E_{v} = - \cdot \vee \mathcal{W}[ \cdot \mathcal{W} \vee \mathcal{W} \ln(\cdot \mathcal{W} \vee A) + \cdot / \mathcal{W} \wedge \ln(\cdot \mathcal{W} \wedge A) + \cdot / \mathcal{W} \wedge \ln(\cdot \mathcal{W} \wedge A) + \cdot / \mathcal{W} \wedge \ln(\cdot \mathcal{W} \wedge A) + \cdot / \mathcal{W} \wedge \ln(\cdot / \mathcal{W} \wedge A) + \cdot / \mathcal{W} \wedge A) + \cdot / \mathcal{W} \wedge A \wedge \mathcal{W} \wedge A \wedge A \wedge \mathcal{W} \wedge$ 

گام سوم:



توجه داشته باشید که $1 = \sum_{j=1}^{n} 11^{n}$ است. اگر تصمیم گیرنده هیچ اوزان قضاوتی (ذهنی)
ارایه نکرده باشد همین اوزان را به عنوان اوزان شاخصها در نظر می گیریم؛ اما اگر از
سوی فرد تصمیم گیرنده اوزانی پیشنهاد شده باشد، به گام بعدی می رویم.
۳م پنجم. در این قسمت، اوزان تعدیل شده را محاسبه میکنیم. فرض کنید که
تصمیم گیرنده به شاخصها، وزنهای ۰/۱ ، ۰/۲ ، ۰/۱۵ ، ۰/۲ ، و ۲۵/۰ را به ترتیب برای
شاخص اول تا پنجم نسبت داده باشد. در این حالت، نخست $\lambda_j w_j$ را به دست آوریم
سپس اوزان تعديل شده را محاسبه ميكنيم (جدول ١٢-١).
برای نمونه، <sup>۱</sup> <sup></sup> <sup>W</sup> و <sup>w</sup> <sup>W</sup> این گونه محاب شده آند: جس ۵ ۲ ۲ ۲
$W_1 = \frac{1}{\sqrt{1 + 1}} $
$ \begin{array}{c} \lambda_{j} w_{j} & \neg/ \circ Y & \circ/ \circ H &$

Wr I wr I Wr  $W_1 = W_1 = W_1 = A_{1r} = W_1$ بنال باس معيم.  $W_1 = YW_{T} \quad (--- \frac{W_1}{W_{T}} = Y$  $W_{1+}W_{7+}W_{7}=1 \longrightarrow TW_{7} + W_{7} + \frac{1}{T}W_{7}=1$  $\longrightarrow$   $Wr = \frac{1}{F_1 \lambda}$ ,  $W_1 = \frac{Wx}{F_1 \lambda}$ ,  $W_{\Gamma} = \frac{1}{\Gamma} \times \frac{1}{K\lambda}$ روش دوم تعیین وزن معیارها: روش مقایسات زوجی (بردار ویژه) \* قدر املی إ من شود و عصف داریدی بالی قدرت برایین قداملی ملوس ملوس مدر . \* در اکتروی شانون از ماترس تعمیم میری اسفاده من شود و در روش معامیات روج امل از ماترس تعمیم لری اسفاده لغی شود. \* اولین کار در ماتریس مقامیات زوج ماساز کار با ناساز کار بودن ماتر سی است. YF ¢ ; نوم × ۵، × ۹، ۵ = ۵، × مرط راز کاری ماترس مقاربات دهی لين أسازكاده ماتریس مقایسـه زوجی حاسب وزن ها ٤ ..... ۲ ..... ۲ ۳ ..... ۲ ..... ۲ ۱  $\begin{array}{c}
 & W_{1} & W_{2} & \dots & W_{n} \\
 & 1 & Y & \dots & n \\
 & W_{i} & 1 & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\
 & W_{i} & W_{i} & \dots & W_{i} \\$  $w_{1} | a_{11} | a_{12} - \dots a_{1n}$   $w_{p} | a_{p1} | a_{pp} - \dots a_{pn}$   $w_{h} | a_{n1} | a_{np} - \dots a_{nn}$  $a_{ij} = \frac{\omega_i}{\omega_i}$ ,  $a_{ji} = \frac{\omega_j}{\omega_i}$ ,  $a_{ij} = a_i K \times a_{Kj} \Rightarrow \frac{\omega_i}{\omega_j} = \frac{\omega_i}{\omega_K} \times \frac{\omega_K}{\omega_j}$ ,  $\forall K$ • نبت درجهامت وزن شاحن عماليد باجيدين برتعيم ليرزه لفته ١٢ = ١٠٠ : الملا : الملا: الملا : المل

تشکیل ماتریس مقایسـه زوجی

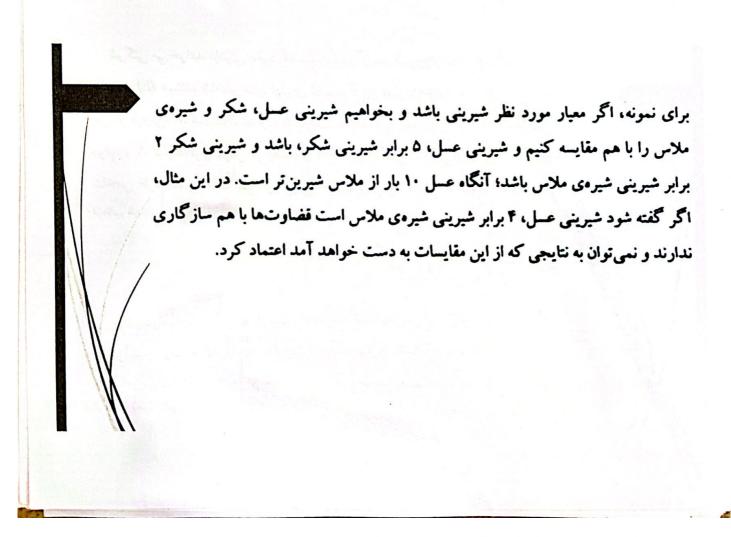
 $(x_{ji} = \frac{1}{x_{ii}})$  ممکوس آن عدد اختصاص می یابد  $(x_{ji} = \frac{1}{x_{ii}})$ 

درجه اهميت	تعريف	ئرح
1	اهىيت يكسان	و حنصر، اهمیت یکسانی داشته باشند.
W.	نسبتا برتز	ک منصر نسبت به حنصر دیگر، نسبتاً برتر باشد.
٥	برتری زیاد	ک حنصر نسبت به حنصر دیگر، زیاد برتر باشد.
۷	برتری بسیاد ذیاد	ک حنصر به عنصر دیگر، بسیار زیاد برتر باشد.
9	برترى فوقالعاده زياد	ک عنصر به عنصر دیگر، فوقالعاده زیاد برتر باشد.
P.F.4.A	ارزش های بیناین در قضاوت ها	

شرکتی میخواهد ماشینی بخرد که سازندگان آن سه کشور روسیه (۲)، آلمان (i))، و انگلیس (E) هستند. شاخصهای اولیهی تصمیم گیری عبارتند از: ۱. ظرفیت، ۲. خدمات پس از فروش، ۳. قیمت،۴. اندازه، ۵. قابلیت نگهداری و تعمیر، ۶. هزینهی تعمیرات، ۷. دوام، و ۸ فرایند تولید. پس از مطالعهی دقیق این شاخصها و غربالسازی آنها، چهار شاخص ظرفیت، خدمات پس از فروش، قیمت و فرایند تولید، به عنوان شاخص مهم انتخاب شدند.

تعداد مقایسات زوجی 
$$\binom{n}{y} = \frac{n!}{y!(n-y)!} = \frac{n(n-1)}{y}$$

برای نمونه، تصمیم گیرنده ظرفیت را نسبت به خدمات (پس از فروش)، مقایسه کرده و به این نتیجه رسیده که شاخص ظرفیت دستگاه، برتری نسبتاً کمی، بر شاخص خدمات (پس از فروش) دارد (عدد ۲). همچنین شاخص ظرفیت دستگاه، بر قیمت دستگاه نسبتاً برتر است (عدد ۲) و ...



روش های محاسبه <u>وزن معیارها ب</u>ا <u>کمترین میزان ناسازگاری</u>

<mark>دسته اول: روش های دقیق محاسبه وزن معبارها</mark> ۱- روش پایه برای حداقل کردن خطا ۲- روش مقدار ویژه و بردار ویژه

<u>دسته دوم: روش های هیورستیک محاسیه وزن معیارها</u> ۱- روش مجموع سطری ۲- روش مجموع ستونی ۳- روش میانگین حسابی ۴- روش میانگین هندسی

دسته اول: روش های دقیق محاسبه وزن معیارها \* بو تون ٢ مى رسام ما التر + و- ح دير لو تت ناسد . روش اول:  $\begin{cases} a_{ij} \neq \frac{w_i}{w_j} = 7 a_{ij} w_j - w_i \neq 0 \\ min \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} (a_{ij} \cdot w_j - w_{ij})^{\mu} \\ \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} (a_{ij} \cdot w_j - w_{ij})^{\mu} \\ St_{\circ} \sum_{j=1}^{n} w_j = 1 ; w_j 7 \circ , j = 1, ..., n \end{cases}$ 

فتودرمورتكم: مقداردين = عدار دين עננוצלן טיקיטינצלן AW= 2W روش دوم: مقدار ویژه و بردار ویژه یادآوری از جبر خطی → A-LI=0 A-λΙ = ....  $A = \begin{bmatrix} \gamma & \varphi \\ \psi & \psi \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A - \lambda \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow \begin{bmatrix} \gamma & \varphi \\ \psi & \psi \end{bmatrix} - \lambda \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma - \lambda & \varphi \\ \psi & \psi - \lambda \end{bmatrix} = 0$  $(Y-\lambda)(Y-\lambda)_{+} + Y = 0$   $\lambda_{1} = F$   $\lambda_{2} = -F$   $\lambda_{3} = -F$   $\lambda_$ \* جعندها مرابر جع مقادر عنامر قطر لعمل ما ترس است.  $\int_{1}^{n} \frac{1}{\lambda_{i}} = \frac{1}{\lambda_{i}} \int_{1}^{n} \frac{1}{\lambda_{i}} = \frac{1}{\lambda_{i}} \int_{1}^{n} \frac{1}{\lambda_{i}} \frac{1}{\lambda_{i}}$ \* مرادی از ۱ ۱ ( جایز اری می سم.  $\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} \gamma & \psi \\ \psi & \gamma^{\mu} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \varphi & \circ \\ \circ & \varphi \end{pmatrix} \end{bmatrix} \times \begin{pmatrix} W_{i} \\ W_{\mu} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -F & \psi \\ \gamma^{\mu} & -\gamma^{\mu} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} W_{i} \\ W_{\mu} \end{pmatrix} = \sigma = \Rightarrow \begin{cases} -F W_{i} + F W_{\mu} = \sigma \\ F^{\mu} W_{i} - F^{\mu} W_{\mu} = \sigma \\ W_{i} + W_{\mu} = 1 \end{cases}$  $\lambda_{i} = 4 \xrightarrow{W_{i}} \lambda_{i} = 1 \xrightarrow$ 

 $\sum_{i=1}^{n} J_{i} d_{i} d_{i} = n \xrightarrow{n} f_{i} d_{i} d_{i} = n \xrightarrow{n} f_{i}$ 

مشطات استفاده ازراء حل های مبلی ب ا حال زار) مقادر دیش وردار دیش مورستی اند. ب ا مسلات استفاده از راه حل مای مبلی ب ا حال زار) مقادر دیش در در دار دیش مورستی (۱۷) ب الم ملا شرب کار بردار دن بردش مورستی (۱۷) ب الم ملا ا ب ۲ حال زارا جب کنم ایم ما مرس مقامیه زدجی ساز کار حست یانتی دسته دوم: روش های هیورستیک محاسبه وزن معیارها 1) رون محمع المرى : دران رون ، الد اممدع عناسر هر اطرما ترس ، معالمه لده ما يك دردار ستون حاصل كردد . اس با تقسم عرب از عناصران بردار در معدي آن ها، آن را برها ليزه مى كنيم . درد ارحا مله ، دردا  $\begin{aligned}
\mathbf{x}_{q,q} = \mathbf{x}_{q,q} =$ وزن معارها حواهد دود. : باليه-

لى رون مجدع ستون ، دران روش ، اسرا مجمع عنامر عرار ما در ارد ما بد الم الم الم ودر مطرى جامل رو د. تک تک عاصراین دردار راهندوس موده وآن را در مالیزن می نامیم. دردار مالیل ، دردار درن معیار با خواهد دود  $= \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac$ الم روش مدانس تساب : دران روش الدراعامر مسون بر مربع عناصران يون تقديم مى ودد تا ما ترتس زمالدن حاصل كردد ، ليس منانلين عناصر مربط معاليد مى كردد تابيد بردار متون ماصل شود. عنا عبر لن ردار، وزن معدارها مواهد دود. \_ هنال : 

٢) روش مانين هندس عراي روش ، مانين عدد مى عناصر مر مر ما بدره تاب ردار سون در آيد. دردر حاصل نرماليره مى كردد تاردار وزن معارما جاصل لود \_ منال؟ 0,917 - P, NoV JIXOx YXV  $\frac{\sqrt{1}}{\sqrt{1}} \frac{\sqrt{1}}{\sqrt{1}} \frac{\sqrt{1}}{\sqrt{1}}$ + ↓ x + x 1 [ o, NVA ] W L 0,04 بر شرط مع إشن رايدارد م نا تربط مع إشن رايدارد م نا \_ (ما ندام روش متراست 2 \* از نظر آماری ، روش مانگیر هندس از همه روش ها قس دراند بدارد فر دارد. روش مانلين حساب ازهر روش ما متراست.

خلاصه روش محاسبه نرخ ناسازگاری (روش آقای ساعتی):

ىراى تعيين دنسب ساز كارى دك ماترس معاس زدج חצח بيتريت زيرعل مى فادم 3 ا) تمام معاديرويره هارتين رامعايسيرده، ازمان آما برزئيرين شان را مم مع ماهيم. لى مقدار II (شاخعن بالساز مارى) را ازراد طرى II - <u>المسم بالمر</u> . ۲، بالتشناده از تبول IIR ، دسبت خاسازگاری رابا کمک رلیل IR = <u>II دیست آورید.</u> ۲۲۹ ع ماداهی م IR از ارد کوجیتر باشد ، مارتس مقاسد زوج را سازگار فرض ه کنیم ، در غیراین صورت باید روش حاميه وزن معارها رانتنير دهدم . (لما ممل محاسات دران روش هيان وجود دارد.)

ران سابن منالع دسب ناسازگاری ما تریس متاسات زوج A راندست آورید (باروش نیسمادی آقای ساعت) فَدَم بَكَ ) بالسَنادة إذ بَلِي از يونساى هيرريستَك ، وزن معارها رايدست آوريد.  $A = \begin{pmatrix} V \\ A \\ - V \\$ اباروش عمدم سلرى  $\begin{bmatrix} 1 \\ V_{id} \\ I_{i,rq} \end{bmatrix} \xrightarrow{W_{in}} \overset{W_{in}}{\underset{i,rq}{W_{in}}} \begin{bmatrix} \cdot & V_{in} \\ \cdot & V_{in} \\ \cdot & \cdot \\ &$ 

$$\begin{aligned} \tilde{c}_{L,v} = \frac{1}{V_{L,v}} \sum_{k=1}^{N} \sum_{k=1}^{N}$$

نكته مهم:

بنا به تجربهی نگارنده، روش آنتروپی به شاخصها وزنهای دور از انتظاری میدهد. روش AHP (که جلوتر گفته میشود) وزنهای معقولتری برای شاخصها نسبت به آنتروپی ارایه میکند؛ زیرا اساس کارش نظرات تصمیم گیرنده (و نه ماتریس تصمیم گیری) است.

rv

مدل های MADM به دو بخش کلی تقسیم می شوند:

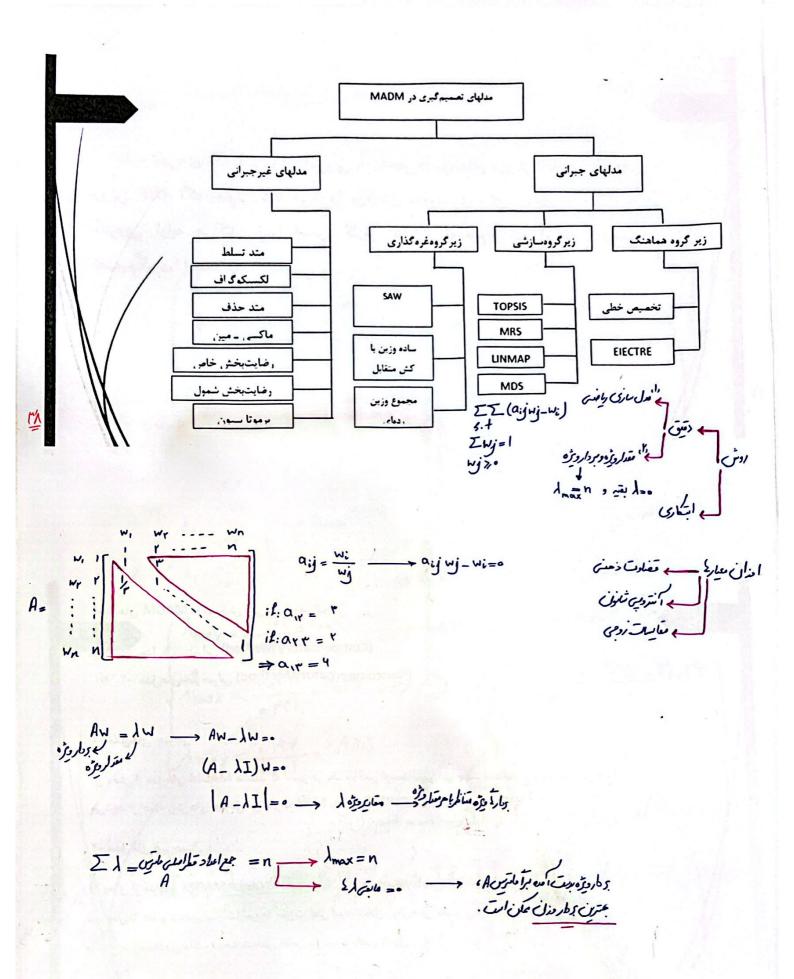
۱- مدلهای جبرانی (Compensatory Method) ۲- مدلهای غیرجبرانی (Noncompensatory Method)

۱- مدلهای جبرانی:

آن بخش از مدلهای MADM هستند که تغییر در یک شاخص توسط تغییر (در جهت مخالف) در شاخص دیگر جبران میشود. از جمله روشهای جبرانی میتوان به EIECTRE, Topsis, SAW تخصیص خطی، AHP اشاره کرد.

۲- مدل های غیر جبرانی:

آن بخش از مدلهای MADM هستند که تغییر در یک شاخص توسط شاخص دیگر جبران نمیشود. به عبارت دیگر در این مدلها داد و ستدی بین شاخصها صورت نمیگیرد. شامل روشهایی مانند: روش تسلط، لکسیکو گراف، حذف، ماکسی مین، ماکسی ماکس، رضایتبخش خاص و رضایت بخش شمول.



مدل های تصمیم گیری

MADM

در این مدل ها هدف انتخاب یک گزینه از بین گزینه های موجود است.

مدل های MADM به دو بخش کلی تقسیم می شوند:

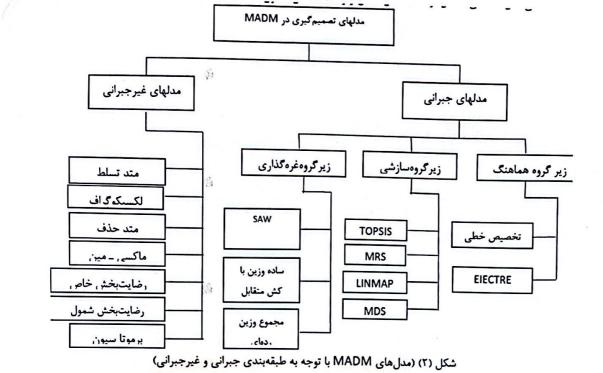
۱- مدلهای جبرانی (Compensatory Method) ۲- مدلهای غیرجبرانی (Noncompensatory Method) ۱- مدلهای جبرانی:

A.: 0000 Av: 00000

آن بخش از مدلهای MADM هستند که تغییر در یک شاخص توسط تغییر (در جهت مخالف) در شاخص دیگر جبران می شود. از جمله روشهای جبرانی می توان به EIECTRE, Topsis, SAW تخصیص خطی، AHP اشاره کرد.

۲- مدل های غیر جبرانی:

ان بخش از مدلهای MADM هستند که تغییر در یک شاخص توسط شاخص دیگر جبران نمیشود. به عبارت دیگر در این مدلها داد و ستدی بین شاخصها صورت نمیگیرد. شامل روشهایی مانند: روش تسلط، لکسیکو گراف، حذف، ماکسی مین، ماکسی ماکس، رضایتبخش خاص و رضایت بخش شمول.



in the

33

Si

· \*\*

S.

1

A.M.

مدل های غیر جبرانی

SRanking V Selecton

-

روش permutation (جایکشت) بر روش جا میت مرای تبر مدی التراسو د ارتفاده مراشعد.

در این روش تعداد حالات رتبهبندی گزینهها مشخص میشود و هر رتبهبندی مورد آزمایش قرار میگیرد و نهایتا مناسبترین آنها برای رتبهبندی انتخاب میگردد. مراحل این روش عبارتند از:

۲. تعیین تعداد حالات رتبهبندی !n (n تعداد گزینهها)

۲. بررسی هر یک از حالات توسط ماتریس مقایسه زوجی و محاسبه R (درایه آزام در این ماتریسها برابر مجموع اوزان شاخصهایی است که به ازای آنها گزینه أام بهتر یا مساوی گزینه زام باشد.)

(مجموع درایه های پایین قطر اصلی) - (مجموع درایه های بالای قطر اصلی) = R

انتخاب بهترین حالت رتبهبندی براساس بیشترین مقدار R.

جومعدر الن فلت - جم معادر بالا ملت : قالب Permutation

مثال  $W = [0/2 \ 0/5 \ 0/3]$  $\dot{C}_1$   $\dot{C}_2$   $\dot{C}_3$ A1 10 22 12 ν - ·ν ·ν ν/·ν - ·ν R=νt A2 5 4 8 A3 11 35 14 1 2 3 10/14-012 (3>2>1) تعداد حالات مورد بررسي 2 0/3 - 0/3 1>3>2 3>1>2 3 0/7 0/7 -2 > 1 > 32>3>1 r-r-1 I-r-r r-r-1  $R_1 = -0/4$ 

	-	-	1.00						
3	- 1	0/7	0/7	2	-	0/3	0/3 0/3 -	$R_1 = -0/4$ $R_4 = 0/4$	
1	0/3	-	0/7	1	0/7	13	0/3	R2=0/4 R5=1/2	
2	0/3	0/3	-	3	0/7	0/7	- ]	R3 = -0/4 $R6 = -1/2$	

3

為

100

- Charles

33

1

in the

3 1 2 2 1

 $Max{R1,...,R6} = 1/2 \rightarrow A3 > A1 > A2$ 

روش تسلط:

گزینه Ai را بر گزینه Aj مسلط گوییم هرگاه <mark>حداقل در یک شاخص بهتر</mark> و در بقیه شاخصها برابر گزینه Aj باشد.

مثال: ماتریس تصمیم گیری زیر را در نظر بگیرید:

گزینه A۱ بر A۲ مسلط است یا A۲ تحت تسلط A۱ است.

گزینه A۳ بر A۲ مسلط است یا A۲ تحت تسلط A۳ است.

	+	+	-	
<i>A</i> 1	[100	50	30 ]	
A 2	「100 80	25	30	
A3	110	25	28	

روش تسلط یک روش فیلترینگ اولیه محسوب میشود.

روش حذف:

در این روش ابتدا توسط تصمیم گیرنده یک سطح رضایتمندی در هر شاخص تعیین میشود. سپس یک شاخص مشخص در نظر گرفته میشود و هر گزینهای که سطح حداقل رضایتمندی در آن شاخص را تأمین نکند حذف خواهد شد و سپس شاخص دیگری را در نظر گرفته و این فرآیند ادامه مییابد تا نهایتا یک گزینه انتخاب گردد.

	$C_{\downarrow}$	C_2	C_3	مثال: سطح رضایتمندی DM [۲۰ ۴۵ ۲۰]
A 1	[100	50	30 ]	A.
A 2	80	25	30	المربه حتى دردومد ريدر معدار الترى دلت بازم
A 3	110	25	28	ر الر به حت دردومدار بعرى معدر بابترى دلت بازم

در مورد شاخص اول گزینه A۲ حذف می شود در مورد شاخص دوم گزینه A۳ حذف می شود و فقط گزینه A۱ باقی می-ماند که در شاخص سوم نیز سطح حداقل رضایتمندی را تأمین می کند.

a march James Calibration

\* had the state and the ball of the

روش لكسيكوگراف

در این روش ابتدا شاخصها توسط تصمیم گیرنده رتبهبندی میشود( براساس درجه اهمیت )سپس از نظر شاخص با درجه اهمیت بالاتر گزینه ها مقایسه میشوند و بهترین آنها انتخاب میگردد و در صورتی که با این مقایسه یک گزینه تفکیک نشد گزینههای باقی مانده از نظر شاخص با درجه اهمیت دوم مقایسه میشوند و گزینه برتر انتخاب میگردد و این فرایند تا انتخاب یک گزینه ادامه مییابد.

#### Scanned with CamScanner

24

#### روش رضایت بخش شمول: (Conjunctive)

در این روش ابتدا یک سطح حداقل رضایتمندی توسط تصمیم گیرنده مشخص میشود سپس گزینهها از نظر هر شاخص با سطح رضایتمندی مقایسه میشوند و گزینه بهینه گزینهای است که د<mark>ر همه شاخصها س</mark>طح حداقل را تأمین نماید.

استاندارد تعیین شده از طرف DM به شرح ذیل است:

A

مثال ساختن سد را در نظر بگیرید:

 $x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5$ b = {  $\pi/1$  , زياد , ۲۴۰۰۰ , کم , زياد , ۳/۱ } تحليل :

تحليل:			x <sub>1</sub> هزينه (−) ∫	X <sub>2</sub> استحکام (+)	X <sub>3</sub> وجهه مالی (+)	X <sub>4</sub> ظرفیت (+)	X5 (سختی کار (-) خیلی زیاد
Δ.1		A <sub>1</sub>	٣	متوسط	خیلی زیاد	14	خیلی زیاد
<ul> <li>A1 چون شرط اول راندارد حذف می شود.</li> <li>A3 حذف می شود.</li> </ul>	D =	A <sub>2</sub>	۲/۱	زياد	متوسط	10	زياد
- A2 مورد پذیرش قرار می گیرد.					کم	*****	کم

نکته: در این تکنیک تصمیم گیری هیچ نیازی به کمی کردن شاخص های کیفی و Scale less نداریم.

\* المتاذارد تين للده درمديارة معنى، مدالتراب و درمديارة متب، حداق است. لم المتدارد مي الترابيد المارد در مدين كند.

- منال: مرص سديد كالج العناى هيت على ودرا براساس جارون فررايتخاب مى كدد ان توانان هاى آ تاديد ٢، تواناي هاى فكرى ٢، ووالط التماع ٢، تسويست ، كالديد لها برجد إن عوامل المسارده، محكوند. كالج مايل است تنباع كالديواها يديوش شده و٨ % آنها رد لوند . با فون البند حديديون دراى تام معارها مكسان تعريف كود . مقداراين حد ، محدد ما يد ما شد كر  $P_{C} = (1 - \pi)^{h}$ TT ، منسبت از ترنيط) مايد تناريداني شوند. ٥ ، تعداد معار P- I = TT يا PC-(1 a) A) 4- a) EV - 17 1- a. WW 

روش رضایت بخش خاص:

		ښس	میگردد. ب	خص توسط تصميم گيرنده مشخص	در این روش نیز ابتدا یک سطح حداقل رضایتمندی در هر شا
		<mark>س ها</mark>	ک <mark>ی از شاخ</mark> ط	برتر گزینهای است که <mark>حداقل</mark> در ی <sup>ک</sup>	گزینهها از نظر هر شاخص با این سطح مقایسه میشوند و گزینه
		هيج	شود که در	خاص بودن است و تنها گزینه رد می	سطح حداقل را ارضا کند در واقع انتخاب در این روش بر مبنای
		C 2		سطح حداقل رضايتمندى	یک از شاخصها سطح حداقل را تأمین ننماید.
	[100	45	30]	مین میکند.	در مثال قبل: A۱ به ازای C۱ و C۲ و C۲ سطح حداقل را تأ
	1000		30	$t_{L,\infty}$	A۲ به ازای C۳ سطح حداقل را تأمین میکند
			30	Lain the the	A۳ به ازای C۱ سطح حداقل را تأمین میکند
A3	110	25	28_		پس هر سه گزینه A۱ و A۲ و A۳ با این روش قابل قبول هستند.
				تنده بليد.	* درمورت بف ترنيز رد خواهد مند م استازارد ، رو توى همجلوام از موارد ريا

روش ماکس \_ مین:

6

این روش معمولا در زمانی به کار گرفته میشود که با یک تصمیم گیرنده محتاط روبهرو باشیم در این روش ابتدا باید ماتریس تصمیمگیری را با روش بیمقیاس سازی خطی بیمقیاس شود تا اثر مثبت و منفی شاخصها از بین رود. بی-مقیاس سازی خطی

دران دوش، علكرد بي كرنيم ، م منعيدتون معار آن ستلى دائمة ودرمقاميد كرديدها بالديكر

رندای کر دارای موی ترین همار صفی باشد، برتر خواهد دود. \* انره رن + باشد مالس من دائر عشون - باشد مسنی ماکس (بابیر حمد مدر + ب - باشد)

/ السي مين معاط م التخاب جسين بلدين ٤ \* مالس مالى ب الل بني ب الخاب عرين عرين ٢

قدم لول ، معارهای تلای را درمانوس تعميم كري به معارهای عددی تدريل فامد تقدم دوم : با التفاده ازدوش تسبيل مقداس خط، ما تريس را نر ماليزه فراسيد. a; max Av 1 1 on y or y and a dy aft AP OVY OVY I I I OVA OVY Ay 0,1 0,4V 0,40 0,9 0, VI 0,24 0, 34 عدم سوم محمد من عدد در مربط ما ترس مزماليزه لده را درمقابل آن المردر ورس مربكتين معدار را ازهان أدا انتخاب مى داسم. كريد مردول مترين كريد خواهدود.

#### روش ماکسی ــ ماکس:

این روش معمولا در زمانی به کار میرود که با یک تصمیم گیرنده ریسک پذیر روبهرو باشیم در این روش نیز مانند روش ماکس مین ابتدا باید ماتریس تصمیم گیری از طریق نرمال سازی خطی بی مقیاس شود سپس در هر سطر بیشترین مقدار را انتخاب کرده و از میان مقدار انتخاب شده نیز ماکزیمم مقدار را انتخاب میکنیم و گزینه مربوط به آن مقدار گزینه بهینه خواهد بود.

	0/909	1*	0/933		
N=	0/727	0/5	0/933 0/933	$\rightarrow$	گزینه ۹۱ و یا ۸۳
	*1	0/5	1*		

مدل های جبرانی ل ههٔ میار کردایم در شرمینی

تین دزن شاخل کی مقامیدات زدجی تعین دزن شاخل کی مقامیدات زدجی

11

52

مدل های جبرانی

SAW -1

روش وزن دهی تجمعی ساده (saw) Simple additive weighting method

•

مدل مجموع سادهی وزنی، یعنیSAW'، یکی از سادهترین روش های تصمیم گیری چند شاخصه است. با محاسبهی اوزان شاخص ها، می توان به سادگی این روش را به کار برد.

۲. کتی کردن ماتریس تصدیم گیری
 ۲. بی مقیاس سازی خطی مقادیر ماتریس تصمیم گیری
 ۳. ضرب ماتریس بی مقیاس شده در اوزان شاخص ها
 ۳. ضرب بهترین گزینه (<sup>\*</sup> A) با معیار زیر:
 A\* = {A<sub>i</sub>| max<sub>i</sub> ∑<sup>n</sup><sub>i=1</sub> W<sub>i</sub>X<sub>ii</sub>/ ∑<sup>n</sup><sub>i=1</sub> W<sub>i</sub>}

X<sub>ij</sub> خروجی آلترناتیو i ام و صفت j ام با یک مقیاس کمی قابل یک سری وزن های اهمیت توسط تصمیم گیرنده برای آلترناتیو ها فرض می شود. W= {W<sub>1</sub>, W<sub>2</sub>, ... , W<sub>n</sub>}.

مثال:

فرض کنید فردی میخواهد از بین سه نوع سیستم کامپیوتری، با روش SAW یک نوع را انتخاب کند. هر نوع سیستم، با پنج شاخص که عبارتند از: هزینه، عمر مفید، کیفیت خدمات پس از فروش، کیفیت سختافزار، و کیفیت نرمافزار ارزیابی می شود.

1.4		-		124 .2	
A, C,	<i>C</i> , <sup>-</sup>	C, *	C,+	C, +	C.+
A	<b>p</b> ,	· Po ·		خېلىزياد	
A,	1.			متوسط	
A,	P.	0.	خیلیزیاد	کم	خبلى زياد
-	10 C 10 C	1. A.	2		

حل مثال:

۳ م ۱. همان طور که مشخص است شاخص های ۲۲ ، ۲۶، و ۲۵ کیفی اند. اولین کار این

است که مانند روش های گفته شده در بخش های پیش، شاخص کیفی را به اکمّی ا تبدیل سمانریس تصبیم کنی در

، فاصلهای دوقطبی را به کار برد.	کار، می توان مقیاس	کنیم. برای این
---------------------------------	--------------------	----------------

/	C,	С,	С,	C,	C,
Ą	-		٥	9	
A,	1.	<b>P</b> *	۲	٥	۷
A,	7.	٥.	٩		٩

۳ام ۲. اکنون باید این ماتریس تصمیم کمّی، بیمقیاس شود. نوع بیمقیاس سازی این روش تصمیم گیری چند شاخصه، ابیمقیاس سازی خطی، است

	اس شده	بىم	ماتريس	• •	
~	C, C,	С,	С,	C,	C.
Ą	•/hitela	•/F	•/004	١	•/ppp
A,	1	.14	•//	•/004	.//
A.,	•/0	1	1	-/	1

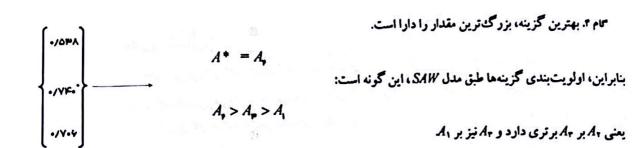
۳م ۲: اکتون باید «اوزان شاخصها» را محاسبه کنیم. در این جا، روش آنتروپی شانون را به کار میبریم که در مبحث قبل شرح داده شد. اگر این روش برای محاسبهی اوزان شاخصهای این مساله به کار گرفته شود، این اوزان عبارت خواهد بود از:

W [ ./ PW9, ./ N9, ./. V4, ./ P4W, ./ PWF]

۳م ۳ در این گام، ماتریس بی مقیاس شده را در اوزان شاخصها ضرب می کنیم. حاصل، به صورت یک ماتریس ستونی می شود. این فرآیند در زیر انجام شده است.

•/01	•/1.49		<sup>0</sup> 2.		C		•//////	A
- {-/**	./. 44		·/YYA	./004	·/YYA	•14	A. B. C.	<i>A</i> ,
	•/96/10 •/9/0/F	10-10-1 	i	•\mmu	Ţ	ĩ	•/0	A

A، مال رو ۲۳۴ ، ۲۳۴ ، ۲۳۹ + ۰،۲۹ + ۰،۲۹ + ۰،۲۳۹ ، ۲۳۴ ، ۲۳۴ ، ۲۳۴ ، ۲۳۴ ، ۲۳۴



1

11

مدل های جبرانی

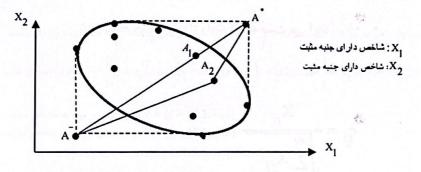
# TOPSIS -Y

Technique for Order Preference by Similarity to Ideal Solution

ایتار \* گزینه ایرون ، گزینهای مه در معارکاً شت جترین و در معارکاً منت کمترین اسّاز داداشته با شد. \* ایدون منت با مدامیه اک : در معارکاً مثبت ابترین اسّاز و در معارهاً منت ایترزین اسّاز دادارد.

♦ روش TOPSIS در سال ۱۹۸۱ توسط هوانک و یون ارایه کردید.

\* TOPSIS بر این مفهوم استوار است که گزینه انتخابی باید کمترین فاصله را با راه حل ایده آل مثبت و بیشترین فاصله را با راه حل ایده آل منفی داشته باشد.



il.

\*در این روش m گزینه به وسیله n شاخص مورد ارزیابی قرار میگیرند و هر مساله را می توان به عنوان یک سیستم هندسی شامل m نقطه در یک فضای n بعدی در نظر کرفت.

#### این روش دارای ۶ گام است:

#### محام صفر: به دست آوردن ماتریس تصمیم

**\*در این روش ماتریس تصمیمی ارزیایی میشود که شامل m گزینه و n شاخص است.** 

	$ \begin{array}{c} x_n \\ \cdot \\ \cdot$	•••	• x <sub>j</sub>	•••	x <sub>2</sub> x <sub>12</sub>		A
م: گزینه <i>i</i> ام	^2n	•••	• ^2 <i>j</i>		^ <sub>22</sub>	^21	A2
₹ <i>x</i>	• X		• X		• X	• x	D = •
مقدار عددی بدست آمده از زن <sup>X</sup> ij			يو يا له ان				:
گزینه i ام با شاخص j ام	• X <sub>mn</sub>	• •	• X <sub>mi</sub>	••	• X <sub>m2</sub>	x <sub>m1</sub>	• A <sub>m</sub>

**\*در این ماتریس شاخصی که دارا ی مطلوبیت مثبت است،شاخص سود و شاخصی** که دارای مطلوبیت منفی ست ،شاخصه هزینه می باشد.

مام اول: نرمالا يز كردن ماتريس تصميم

∻در این گام مقیاسهای موجود در ماتریس تصمیم را بدون مقیاس می کنیم.به این ترتیب که هر کدام از مقادیر بر اندازه بردار مربوط به همان شاخص تقسیم می شود.

**\***در نتیجه هر درایه <sub>اا</sub> از رابطه زیر به دست می آید:

 $r_{ij} = \frac{X_{ij}}{\sqrt{\sum_{i=1}^{m} X_{ij}^2}}$ 

کام دوم: وزن دهی به ماتریس نرمالایز شده:

\*ماتریس تصمیم در واقع پارامتری است و لازم است کمی شود ،به این منظور تصمیم گیرنده برای هر شاخص وزنی را معین میکند.

\* مجموعه وزنها( w) در ماتریس نرمالایز شده(R) ضرب میشود.

$$W = \left( w_1 \mathcal{I} w_2 \mathcal{I} \dots \mathcal{I} w_j \right)$$
$$\sum_{j=1}^{n} w_j = 1$$

**\*با توجه به اینکه ماتریسW<sub>n\*1</sub> قابل ضرب در ماتریس تصمیم نرمالایز شده(n\*n) نیست، قبل از ضرب باید ماتریس وزن را به یک ماتریس قطری W<sub>n</sub>۰n تبدیل نمود.(وزنها روی قطر اصلی)** 

ما م سوم: تعیین راه حل ایده آل و راه حل ایده آل منفی:

♦ دو گزینه مجازی \* A و \* A را به صورتهای زیر تعریف می کنیم:

$$A^{*} = \left\{ \left( \max_{i} v_{ij} | j \in J \right) e^{ij} \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) = i = i \\ m_{i} v_{ij} v_{i} \cdots v_{i}^{*} v_{i} \cdots v_{n}^{*} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \left( \max_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right) e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

$$M_{i} = \left\{ \left( \min_{i} v_{ij} | j \in J' \right\} e^{-ij} \right\}$$

سود  $j \mapsto J = \{j = 1, 2, 3, \cdots, n\}$  های مربوط به شاخص سود  $J \mapsto J' = \{j = 1, 2, 3, \cdots, n\}$  های مربوط به شاخص هزینه  $j \mapsto J' = \{j = 1, 2, 3, \cdots, n\}$ 

\*دو گزینه مجازی ایجاد شده در واقع بدترین و بهترین راه حل هستند.

کام چهارم: به دست آوردن اندازه فاصله ها

is:

3

Se

1.

**\* فاصله بین هر گزینه n بعدی را از روش اقلیدسی می سنجیم.یعنی فاصله گزینه i را از گزینه** های ایده آل مثبت و منفی می یابیم .

$$S_{i*} = \sqrt{\sum_{j=1}^{n} (v_{ij} - v_j^*)^2} \qquad i = 1, 2, 3, \dots, m$$

$$S_{i-} = \sqrt{\sum_{j=1}^{n} (v_{ij} - v_j^{-})^2}$$
  $i = 1, 2, 3, \dots, m$ 



محام پنجم : محاسبه نزدیکی نسبی به راه حل ایده آل

\*۸ ین معیار از طریق فرمول زیر به دست می آید:

$$C_{i*} = \frac{S_{i-}}{S_{i*} + S_{i-}} \qquad 0 \prec C_{i*} \prec 1$$

33

142

4

19.2

3

 $C_{i*} = 0$  ملاحظه می شود که اگر  $A_i = A$  آنگاه  $C_{i*} = 1$  و اگر  $A_i = A$  آنگاه  $A_i = A$ 

**\*مشخص است که هر چه فاصله گزینه A₁ از راه حل ایده آل کمتر باشد نزدیکی نسبی** به ۱ نزدیکتر خواهد بود.

کام ششم: رتبه بندی کزینه ها

**∻نهایتا گزینه ها را بر اساس ترتیب نزولی رتبه بندی می کنیم .** 

مثال عددی ( مسئله انتخاب هواپیمای جنگنده )

	_ x <sub>1</sub>	$\mathbf{x}_{2}$	X <sub>3</sub>	X <sub>4</sub>	X <sub>5</sub>	x <sub>6-</sub>	
A <sub>1</sub>	2	1500	х <sub>3</sub> 20000	5.5	5	9	101
$D = A_2$	2.5	2700	18000	6.5	3	5	
A <sub>3</sub>	1.8	2000	21000	4.5	7	7	
A <sub>4</sub>	2.2	1800	18000 21000 20000	5	5	5	
1. S.							

• همه شاخص ها مربوط به سود هستند بجز شاخص X<sub>A</sub>.

 $R = \begin{bmatrix} 0.4671 & 0.3662 & 0.5056 & 0.5063 & 0.4811 & 0.6708 \\ 0.5839 & 0.6591 & 0.4550 & 0.5983 & 0.2887 & 0.3727 \\ 0.4204 & 0.4882 & 0.5308 & 0.4143 & 0.6736 & 0.5217 \\ 0.4204 & 0.4882 & 0.5308 & 0.4143 & 0.6736 & 0.5217 \\ 0.5139 & 0.4392 & 0.5056 & 0.4603 & 0.4811 & 0.3727 \\ \end{bmatrix}$  (2)  $R = \begin{bmatrix} 0.0934 & 0.0366' & 0.0506 & 0.0962 & 0.2012 \\ 0.1168 & 0.0659 & 0.0450 & 0.0596 & 0.0962 & 0.2012 \\ 0.1168 & 0.0659 & 0.0450 & 0.0596 & 0.0506 & 0.0962 & 0.2012 \\ 0.1168 & 0.0659 & 0.0450 & 0.0506 & 0.0962 & 0.2012 \\ 0.1168 & 0.0659 & 0.0450 & 0.0506 & 0.0962 & 0.2012 \\ 0.1168 & 0.0659 & 0.0450 & 0.0506 & 0.0962 & 0.2012 \\ 0.1168 & 0.0659 & 0.0450 & 0.0506 & 0.0506 & 0.0962 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.031 & 0.0414 & 0.1347 & 0.1565 \\ 0.0128 & 0.0439 & 0.0506 & 0.0460 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0146 \\ 0.0128 & 0.0439 & 0.0506 & 0.0460 & 0.0962 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0414 & 0.1347 & 0.1565 \\ 0.0128 & 0.0439 & 0.0506 & 0.0460 & 0.0962 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0310 & 0.0416 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0110 & 0.016 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0110 & 0.016 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0110 & 0.016 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0110 & 0.016 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0110 & 0.016 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0110 & 0.016 & 0.0162 & 0.0118 \\ 0.0841 & 0.0480 & 0.0100 & 0.016 & 0.0162 & 0.0184 & 0.0164 & 0.01$ 

$$A^{-} = \begin{pmatrix} \min v_{i1} \circ \min v_{i2} \circ \min v_{i3} \circ \max v_{i4} \circ \min v_{i5} \circ \min v_{i6} \\ i & i & i & i \\ 0.041 \circ 0.0455 \circ 0.0598 \circ 0.0577 \circ 0.1118 \end{pmatrix}$$

1

2

9

محاسبه اندازه فاصله:

(4

فاصله گزینه *i* ام از ایده ال مثبت 
$$S_{j*} = \sqrt{\sum_{j=1}^{n} (v_{ij} - v_j^*)^2}$$
  $i = 1,2,3,4$ 

 $S_{1*} = 0.0545$  $S_{2*} = 0.1197$  $S_{3*} = 0.0580$  $S_{4*} = 0.1009$ 

فاصله گزینه *i* ام از ایده ال منفی 
$$S_{i-} = \sqrt{\sum_{j=1}^{n} (v_{ij} - v_j^{-})^2}$$
 *i* = 1,2,3,4

A

 $S_{1-} = 0.0983$   $S_{2-} = 0.0439$   $S_{3-} = 0.0920$  $S_{4-} = 0.0458$ 

## Scanned with CamScanner

1

(5

$$C_{1*} = \frac{S_{1-}}{S_{1*} + S_{1-}} = 0.643$$

$$C_{2*} = 0.268$$

 $C_{3*} = 0.613$ 

 $C_{4*} = 0.312$ 

Au Au Au Au

**6) رتبه بندی گزینه ها:** 

ه، براساس ترتیب نزولی در رتبه بندی گزینه ها به صورت زیر می شود:

موفقیت چشمگیر روش PROMETHEE در زمینه های مختلف همانند بانکداری، مناطق صنعتی، برنامه ریزی نیروی کاری، منابع آب، سرمایه گذاری ها، پزشکی، شیمی ،مراقبت های پزشکی، تروریسم، تحقیق در عملیات، مدیریت پویا و . . .اساساً به دلیل خاصیت ریاضی و سهولت استفاده از آن می باشد.

مجاین روش ها به گروه روش های رتبه بندی تعلق دارند.

اطلاعات لازم برای مدل سازی ارجحیت ها توسط Promethee :

 $Max\{g_1(a_i), g_2(a_i), \dots, g_j(a_i), \dots, g_n(a_i) \mid a_i \in A\}$ 

12.

که در آن : A مجموعه ای متناهی از گزینه ها {A= {a<sub>i</sub> | i = 1,2,..., m}

 $g = \{g_j \mid j = 1, 2, ..., n\}$ و g مجموعه ای از معیارهای ارزیابی

می باشند.

اطلاعات لازم برای مدل سازی ارجحیت ها در این روش شامل موارد زیر است:

۱- جدول ارزیابی گزینه ها

۲- اطلاعات بین معیارها (در صد وزنی)

٣- اطلاعات هر معيار(تابع ارجحيت)

1

1

8

۱- جدول ارزیابی گزینه ها در یک مسئله تصمیم گیری با معیارهای چند گانه

E.L	a	$g_1(\cdot)$	$g_2(\cdot)$	bibs	gj(·)	•••	$g_k(\cdot)$
	a1	$g_1(a_1)$	$g_2(a_1)$		$g_j(a_1)$	·in	$g_k(a_1)$
	<b>a</b> 2	$g_1(a_2)$	$g_2(a_2)$		$g_j(a_2)$	÷.	$g_k(a_2)$
	-	a chan	La Defección	1 classon	رت تولال در		and the
	ai	$g_1(a_i)$	$g_2(a_i)$	•••	gj(ai)		gk(ai)
	:	:	÷	1.2	:	•.	:
	an	$g_1(a_n)$	$g_2(a_n)$	•••	$g_j(a_n)$		$g_k(a_n)$

رابطه برتری در مسئله چند معیاری به صورت زیر تعریف می شود:

 $\begin{cases} \forall j : g_j(a) \ge g_j(b) \\ \exists k : g_k(a) > g_k(b) \end{cases} \iff aPb, \\ \forall j : g_j(a) = g_j(b) \iff aIb, \\ \begin{cases} \exists s : g_s(a) > g_s(b) \\ \exists r : g_r(a) < g_r(b) \end{cases} \iff aRb, \end{cases}$ 

12

14

• که P و I وR به ترتیب نشان دهنده ارجحیت، بی تفاوتی و غیر قابل مقایسه بودن می باشند.

۲-اطلاعات بين معيارها

وزن مربوط به هر معیار در جدول زیر مشاهده می شود:

	g1(·)	g <sub>2</sub> (·)	 gj(·)	 $g_k(\cdot)$
12	<i>w</i> 1	W2	 Wj	 Wk

هیچ مانعی وجود ندارد که وزن ها را به صورت نرمال در نظر بگیریم، به طوریکه :

$$\sum_{j=1}^k w_j = 1.$$

#### Scanned with CamScanner

1

E.

 $0 \le P_J(a,b) \le 1$ 

 $d_j(a,b)=g_j(a) - g_j(b)$ 

در نتيجه داريم:

در واقع تصمیم گیرنده برای هر معیار تابعی به صورت زیر در ذهن خود دارد:

 $P_{J}(a, b) = F_{j}[(d_{j}(a, b)])$ a,b ∈ A∀

3- اطلاعات هر معيار: (ادامه)

• می توان این ارجحیت ها را به صورت اعداد حقیقی و در بازه • و ۱ در نظر گرفت.

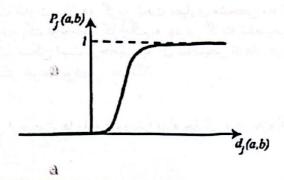
• در این حالت تفاوت میان دو گزینه تحت معیاری مشخص مد نظر است. برای انحرافات کوچک، تصمیم گیرنده یک ارجحیت کوچک به بهترین گزینه تخصیص می دهد و اگر این انحراف خیلی کوچک باشد ممکن است ارجحیتی به آن تخصیص ندهد. هرچه میزان انحراف بیشتر باشد میزان ارجحیت بیشتر خواهد بود.

• ساختار ارجحیت این روش بر اساس مقایسات زوجی است.

3- اطلاعات هر معيار :

3- اطلاعات هر معيار: (ادامه)

• برای معیارهایی که باید بیشینه شوند تابع ارجحیت a به b با توجه به اختلاف آن ها تحت معیار (.)g به صورت شکل زیر خواهد بود.



$$\begin{aligned} & = -3 \\ & = -3$$

 $a,b \in A \forall P_J(a,b) = F_j[(-d_j(a, b)]$ 

• زوج {P<sub>J</sub>(a,b) و (.) }معیار عمومی و یا تابع ارجحیت مربوط به معیار (.) g<sub>i</sub> نامیده می شود. چنین تابع ارجحیتی باید برای هر معیار تعریف شود.

### Scanned with CamScanner

12

10

1

129

-

Generalised criterion	Definition Parameters to
Hamilt A	$P(d) = \begin{cases} 0 & d \leq 0 \\ 1 & d > 0 \end{cases} -$
	$P(d) = \begin{cases} 0 & d \leq q \\ 1 & d > q \end{cases}$
	$P(d) = \begin{cases} 0 & d \le 0\\ \frac{d}{p} & 0 \le d \le p \\ 1 & d > p \end{cases} \qquad p$
Prest P Control P Criteries	$P(d) = \begin{cases} 0 & d \le q \\ \frac{1}{2} & q < d \le p \\ 1 & d > p \end{cases} \qquad p, q$
	$P(d) = \begin{cases} 0 & d \le q \\ \frac{d-q}{p-q} & q < d \le p \\ 1 & d > p \end{cases}  p, q$
	$P(d) = \begin{cases} 0 & d \leq 0\\ 1 - d^{-\frac{d^2}{2s^2}} & d > 0 \end{cases}$

شش نوع تابع ارجحیت استاندارد روش promethee

25

- در هر حالت صفر، یک و یا دو پارامتر باید تعریف شوند :
- q : آستانه بی تفاوتی(بزرگترین انحرافی که توسط تصمیم گیرنده نادیده گرفته می شود)
- P : آستانه ارجحیت زیاد (کوچکترین انحرافی که برای ارجحیت کامل کفایت می کند)
  - S : ارزش میانه بین q و q.
- در بعضی از نرم افزارها فقط امکان استفاده از این شش تابع عمومی به عنوان توابع ارجحیت وجود
   دارد. این توابع برای بیشتر مسائل دنیای واقعی کفایت می کند اما مانعی هم برای در نظر گرفتن
   توابع ارجحیت دیگری وجود ندارد.

10

 حال با داشتن جدول ارزیابی، وزن معیارها و توابع ارجحیت معیارها اطلاعات لازم برای اجرای این روش فراهم شده است.

 در رتبه بندی روش های promethee I,II ابتدا شاخص های ارجحیت تجمعی و جریان های برتری را تعریف می کنیم.

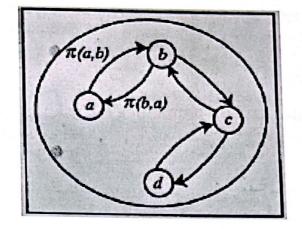
شاخص های ارجحیت تجمعی: تعريف مي كنيم:

 $\begin{cases} \pi(a,b) = \sum_{j=1}^{k} P_j(a,b) w_j, \\ \pi(b,a) = \sum_{j=1}^{k} P_j(b,a) w_j. \end{cases}$ 

که (a,b) نشان می دهد a تحت همه معیارها چقدر از b ارجح تر است.  $\pi(a,b)$  معمولاً مقدار مثبتی می باشد.هم چنین داریم:  $\pi(a,a)=0.$  $0<\pi(a,b)<1$  $0<\pi(b,a)<1$  $0<\pi(a,b) + \pi(b,a)<1$ 

3

به محض این که π(a,b) و π (b,a) برای هرجفت از گزینه های A محاسبه شود، یک گراف کامل برتری مقدارگذاری شده، شامل دو کمان بین هر دو گره به دست می آید.

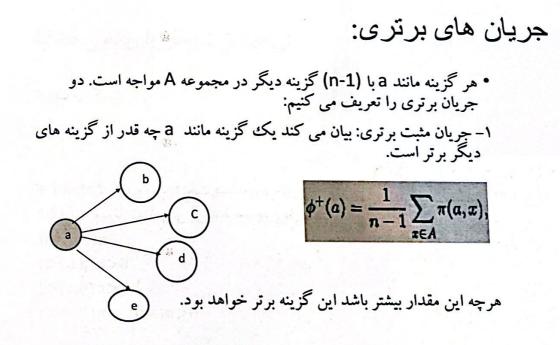


S.

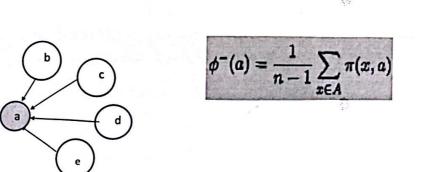
1

14

1



۲- جریان منفی برتری در گزینه a: بیان می کند که گزینه های دیگر چه قدر برگزینه a برتر می باشند.



هرچه این مقدار کمتر باشد این گزینه بهتر خواهد بود.

### رتبه بندی جزئي ا promethee:

0

1

Kar

10

• رتبه بندی جزئی promethee I از جریان های برتری مثبت و منفی به دست می آیند. این جریان ها معمولاً رتبه بندی مشابهی را ارائه نمی کنند. در واقع prometheel فصل مشترک آنهاست.

Barriss		$(\phi^+(a) > \phi^+(b) \text{ and } \phi^-(a) < \phi^-(b), \text{ or }$
( aP <sup>I</sup> b	iff	$\phi^+(a) = \phi^+(b)$ and $\phi^-(a) < \phi^-(b)$ , or
		$\begin{cases} \phi^+(a) > \phi^+(b) \text{ and } \phi^-(a) < \phi^-(b), \text{ or} \\ \phi^+(a) = \phi^+(b) \text{ and } \phi^-(a) < \phi^-(b), \text{ or} \\ \phi^+(a) > \phi^+(b) \text{ and } \phi^-(a) = \phi^-(b); \end{cases}$
allb	iff	$\phi^+(a) = \phi^+(b)$ and $\phi^-(a) = \phi^-(b)$ ;
	100	
( aR <sup>1</sup> b	iff	$\begin{cases} \phi^+(a) > \phi^+(b) \text{ and } \phi^-(a) > \phi^-(b), \text{ or} \\ \phi^+(a) < \phi^+(b) \text{ and } \phi^-(a) < \phi^-(b); \end{cases}$

روش promethee 1 در رتبه بندی محتاط است چرا که در این حالت تصمیم نمی گیرد کدام گزینه بهتر است و انتخاب گزینه برتر بر عهده تصمیم گیرنده است.

 $\emptyset(a) = \emptyset^+(a) - \emptyset^-(a)$ 

• هر چه جریان خالص گزینه ای بهتر باشد آن گزینه بهتر است. بنابراین :

∫ aPl.	16	iff	-	<b>(a)</b>	)> \$(	b),
$ \left\{\begin{array}{c} aP^{I}\\ aI^{II} \end{array}\right. $	в	iff		<b>\$(a)</b>	$=\phi($	(b).

323

		w1	Jacob Contraction	w2	w3	w4	w5
		()	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2
		cost		target	dur	eff	manp
١	news	2010	60	900	22	51	8
۲	herald		30	520	31	13	1
r	panels		40	650	20	58	2
۴	mailing	13	92	750	60	36	3
۵	cmm		52	780	58	90	1
9	ncb		80	920	4	75	6
	q		10		10		
in the second	р	dþ	30	100			and a start of the
	S			and a state		50	P. A. Kola
	shape	NY ST	5	3	2	6	1

 $P_{j}(a,b) = F(d_{j}(a,b))$   $P_{i}(1,r) = -P_{i}(1,r) = -P_{i}(1,r) = 1$   $P_{i}(1,r) = -(r - r) = -r - P_{i}(1,r) = 0$   $P_{i}(1,r) = -(r - r) = -r - P_{i}(1,r) = 0$   $P_{i}(r,r) = -(r, a)$   $P_{i}(r, a)$ 

	min	max	max	max	Min
	cost 💮	target	duration	eff	Manp
d(1,2)	30	380	-9	38	7
d(1,3)	20	250	2	-7	6
d(1,4)	-32	150	-38	15	5
d(1,5)	8	120	-36	-39	7
d(1,6)	-20	-20	18	-24	2

برای مثال:

 $p_1(1,2) = 0$ ,  $p_2(1,2) = 1$ ,

$$\begin{split} p_3\left(1,2\right) &= 0 \ , \ p_4\left(1,2\right) = 1 - e^{-\left(-4^2/2 s^2\right)} = 1 - e^{-\left(-38^2/2 s 50^2\right)} = 0.25 \ , p_5\left(1,2\right) \\ &= 0, \ \pi(1,2) = 0.2(1+0.25) = 0.25 \end{split}$$

- در promethee ۱۱ همه گزینه ها قابل مقایسه هستند و گزینه ی غیر قابل مقایسه ای باقی نمی ماند.
  - از خواص این روش می توان موارد زیر را بر شمرد:

$$-1 \leq \emptyset(a) \leq 1$$
  $\sum_{a \in A} \emptyset(a) = 0$ 

وقتی 0 < (a) Ø به این معنی است که گزینه های زیادی وجود دارند که</li>
 تحت همه معیارها مغلوب گزینه a هستند و وقتی که 0 > (a) Ø
 به این
 معنی است که گزینه های زیادی وجود دارند که تحت همه معیارها بر a
 غلبه دارند.

مثال:تبليغات يک شرکت سازنده دوچرخه:

		Table	2		
Criteria min/max	C1 cost min	C2 target max	C3 durat. max	C4 effic. max	C5 manp. min
News	60	900	22	51	8
Herald	30	520	31	13	1
Panels	40	650	20	58	2
Mailing	92	750	60	36	3
CMM	52	780	58	90	1
NCB	80	920	4	75	6

وزن معیارها برابر می باشد. توابع ارجحیت ۵ معیار به ترتیب عبارتند از: ۵ و۳(۷ شکل)و۲ (u شکل) و ۶(گوسی) و ۱(linear)

2.0

هم چنين داريم:

1

12

i,

83

23.

$$p_1(1,4) = 1$$
,  $p_2(1,4) = 1$ ,  $p_3(1,4) = 0$ ,  $p_4(1,4) = 1 - e^{-\left(\frac{d^2}{2s^2}\right)} = 0.44$ ,  $p_5(1,4) = 0$ ,  $\pi(1,4) = 0.4$ 

$$p_1(1,5) = 0 , p_2(1,5) = 1, p_3(1,5) = 0 , p_4(1,5) = 0 , p_5(1,5) = 0, \pi(1,5) = 0.2(1) = 0.2$$

 $p_1(1,6) = \frac{20-10}{20} = 0.5$ ,  $p_2(1,6) = 0$ ,  $p_3(1,6) = 1$ ,  $p_4(1,6) = 0$ ,  $p_5(1,6) = 0$ ,  $\pi(1,6) = 0.3$ 

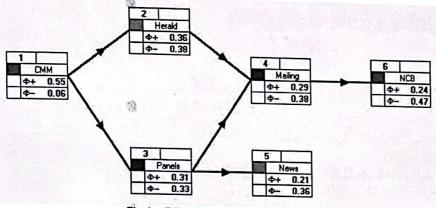
در نتيجه خواهيم داشت:

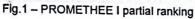
$$\varphi^+(1) = 1/5(\sum_{i=1}^6 \pi(1,i) = 0.21$$

و سپس جریان منفی برتری برای گزینه اول محاسبه می شود. که عبارت است از: $\varphi^{-}(1) = 1/5(\sum_{i=1}^{6} \pi(i,1) = 0.36)$ 

به همین ترتیب برای هر گزینه جریان مثبت و منفی برتری محاسبه می شود. حال با توجه به روش promethee I داریم:

رتبه بندى جزئى:





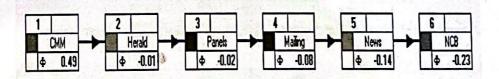
隐

and a

1

1.45

سپس با محاسبه جریان خالص برتری داریم: رتبه بندی کامل:



(Multi - objective)

جزهرنه

شکل ریاضی مدلهای چندهدفه

Max(Min)	$f_1(x_j)$
Max(Min)	$f_{*}(x_{j})$
:	i inte
Max(Min)	$f_k(x_j)$
St:	

(محدودیت های عملیاتی)  $g_i(x_j) \le b_i$  , i = 1, 1, ..., m $x_j \ge 0$  , j = 1, 1, ..., n

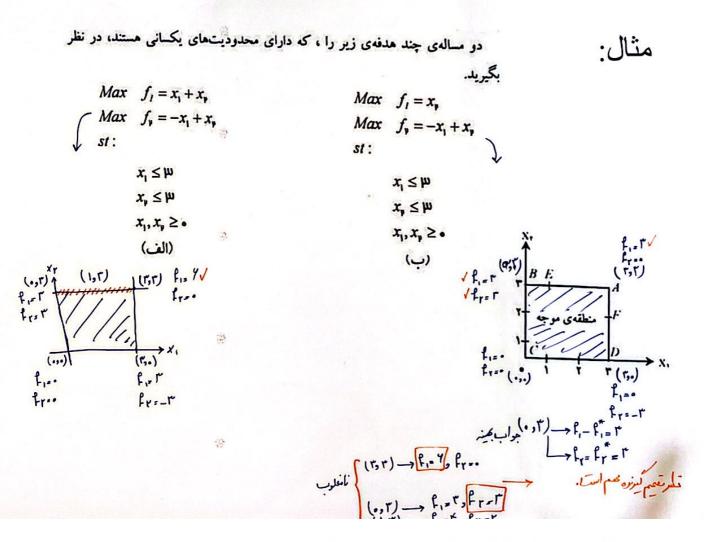
که <sub>ز</sub>x متغیر تصمیم *f* ، n تعداد متغیرهای تصمیم، (g<sub>i</sub>(x<sub>i</sub>) محدودیت نام، m تعداد محدودیتها، و <sub>i</sub>d مقداری نامنفی و ثابت است.

جواب بهبنه: جوابی است که همزمان تمامی اهداف را بهینه کند. به این جواب گاهی جواب برتر نیز گفته میشود. در صورتی که جواب بهینه برای مساله وجود نداشته باشد، مفاهیم بعدی مطرح میشود.

جواب نامنلوب: جواب نامغلوب جوابی است که نمی توان هیچ تابع هدفی را بهبود بخشید بدون آن که همزمان باعث دور شدن حداقل یکی از اهداف دیگر شود.

جواب بر گزیده: جواب برگزیده جواب نامغلوبی است که توسط تصمیم گیرنده (با توجه به برخی از اهداف اضافی) به عنوان جواب نهایی انتخاب می شود.

جواب دضایتبخش: جواب رضایتبخش، جوابی است که سطوح موردنظر اهداف را برای تصمیم گیرنده محقق میسازد. جواب رضایتبخش لزوماً جواب نامغلوبی نیست. این جواب برای تصمیم گیرندگانی که دانش و تواناییشان محدود است مطرح میشود.



گوشه های موجه	مختصات	$f_1 = x_1$	$f_r = -x_1 + x_r$
A	(m, m)	ч	•
В	(4.•)	₩ →Max	₩ →Max
С	(• , •)	•	•

(14, .)

D

با توجه به منطقهی موجه، مسالهی •ب• دارای یک جواب بهینه است. جواب بهبنهی

ŕ

آن در نقطهی B قرار دارد که ۲۰۱۰ و ۲۰۲۲ که در آن ۳-۱/۱ و ۳ + ۱/۲ است.

-w

 $Max \quad f_{1} = x_{p}$   $Max \quad f_{p} = -x_{1} + x_{p}$  st:  $x_{1} \le w$   $x_{p} \le w$   $x_{1}, x_{p} \ge o$ 

(ب)

اکنون مسالهی «الف» را در نظر بگیرید. جواب بهینه برای این مساله وجود ندارد. نقطهی A هدف اول را بهینه می سازد و نقطهی B هدف دوم را. بنابراین جوابی وجود ندارد که همزمان دو تابع را بهینه سازد.

گوشه های موجه	مختصات	$\int_1 = x_1 + x_1$	$f_1 = -x_1 + x_1$
A	(W, W)	→Max	•
B	(• , ₩)	ų	⊮ →Max
C	(• , •)	•	
D	(₩, •)	ų	щ

 $Max \quad f_{1} = x_{1} + x_{p}$   $Max \quad f_{p} = -x_{1} + x_{p}$  st:  $x_{1} \le \mu$   $x_{p} \le \mu$ 

x<sub>1</sub>, x, ≥• (الف)

بنابراین در مسالهی «الف» مفهوم جوابهای«نامغلوب» مطرح می شود. دو نقطهی <sup>4</sup> و B از جملهی جوابهای نامغلوبند، زیرا هر کدام یکی از توابع هدف را بهینه می <sup>رازد</sup>

(تمامی جواب ها به ازای ۳=۲۰ و ۲۵×۲۰ نامغلوب هستند). دو نقطه ی C و (/ جواب های نامغلوب نیستند، زیرا نقاط A و B لااقل از نظر یک هدف بر آن ها برتری دارند. ممکن است تصمیم گیرنده از بین جواب های نامغلوب، نقطه ی i را به عنوان جواب نهایی انتخاب کند، در این صورت به آن جواب بر گزیده گفته می شود.

 $E(1, \mathfrak{r}) \rightarrow f_1 = 1 + \mathfrak{r} = \mathfrak{r}$ 

اگر تصمیم گیرنده برای تابع هدف اول مقداری برابر ۵ و برای هدف دوم مقدار (۱-) را بپذیرد، در این صورت نقطهی ۲۰

 $F(\mathbf{T},\mathbf{Y}) \longrightarrow f_1 = \mathbf{T} + \mathbf{Y} = 0 \quad g \quad f_1 = -\mathbf{T} + \mathbf{Y} = -1$ 

نقطهاى رضايت بخش تلقى مى شود .

روش های حل مسائل MODM

در تصمیم گیری چندهدفه، روشهای مختلفی برای حل این گونه مسایل وجود دارد که جواب هر روش با روش دیگر لزوماً یکسان نیست، زیرا مفروضات هر روش و همچنین میزان مشارکت تصمیم گیرنده در فرایند حل مساله متفاوت است. در ادامه پنج روش معروف و در عین حال نسبتاً ساده برای حل مسایل چندهدفه مطرح خواهد شد. این روشها عبارتند از:

> روش تبدیل تابع هدف به محدودیت، - روش وزندهی به اهداف، - روش اولویت مطلق، - روش معیار جامع، - روش برنامهریزی آرمانی.

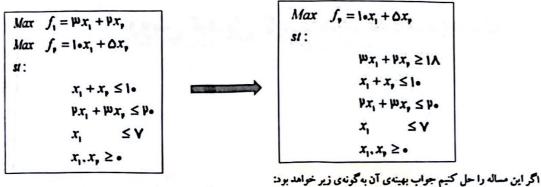
# روش اول:

# روش تبدیل تابع هدف به محدودیت

در این روش از بین توابع هدف مختلف، یکی انتخاب و سایر توابع هدف با در نظر گرفتن مقادیری، که تصمیم گیرنده یا مدلساز تعیین می کند، به محدودیت تبدیل می شوند و مساله به یک مدل برنامه ریزی خطی یک هدفه تبدیل می شود و به طریقهی معمول برنامه ریزی خطی (روش ترسیمی یا سیمپلکس) حل می شود.

مثال:

اگر تابع هدف اول (*f*<sub>1</sub>) مُعرف سود بوده و تابع هدف دوم (*f*<sub>2</sub>) میزان اشتغال را ن<sup>ی</sup>ان دهد و تصمیم گیرنده تمایل داشته باشد میزان سودش حداقل ۱۸ واحد پولی باشد، با روش تبدیل تابع هدف به محدودیت، مساله را حل کنید.



-

 $x_1^* = V$ ,  $x_2^* = P$ ,  $\int_0^* = A_0$ 

روش دوم:

#### روش وزندهی به اهداف

weighting method

در روش «وزنی دهی به اهداف<sup>۱</sup>»، تصمیم گیرنده به اهداف مختلف وزن (ضریب اهمیتی) اختصاص می دهد و سپس توابع هدف را در وزن های مربوطه ضرب و در نهایت تابع هدف واحدی به وجود می آورد. در وزن دهی به اهداف چند نکته مهم است: ۱\_وزن هر هدف ، ۲ مقداری بین صفر و یک و جمع وزن ها باید یک باشد (۱-۶۳۷). ۲\_تمامی توابع هدف به صورت Max یا Min باشند. ۳\_ضرایب متغیرهای تصمیم در هر تابع هدف با تابع هدف دیگر باید هم مقیاس باشند و بنابراین دارای یک رده و بزرگی باشند.

> در مورد نکته اول، برای نمونه اگر دو هدف وجود داشته باشد به طوری که اولی ۳ برابر دومی مهم باشد وزن هر هدف به صورت زیر حساب می شود:  $w_1 = \frac{w}{1+w_1} = \sqrt{V}$ ,  $w_2 = \frac{1}{1+w_1} = \sqrt{V}$

در مورد نکتهی دوم، اگر یکی از توابع هدف به صورت Min و دیگری به صورت Max باشد، می توان هدف Min را با ضرب آن در یک علامت منفی به Max تبدیل کرد تا هر دو هدف Max باشند. (f-) Max (-f

Environ - Birnes

اما در مورد نکته ی سوم، اگر ضرایب دارای یک مقیاس اندازه گیری نباشند اسلما جمع پذیر نیستند. برای نمونه جمع مقادیر سود (بر حسب ویال) و مقادیر میزان اشتغال (بر حسب نفر) بی مفهوم است. در این حالت لازم است ضرایب هر تابع هدف را به هنجار کرده یعنی هر یک از ضرایب یک تابع هدف را بر مجموع ضرایب آن تابع تقسیم کرد.

$$\int_{\mathbb{T}^{2}} \sum_{k \in \mathbb{T}^{2}} \sum_{k \in \mathbb$$

 $f_{1} = F_{000}(D_{0}) + W_{000}(W_{00}) = 1, V_{000}(W_{00}) = 1, V_{$ 

# Scanned with CamScanner

مثال:

#### روش سوم:

روش اولويت مطلق

absolute priorities method

گاهی تصمیم گیرنده تمایل ندارد که وزن هر هدف را مشخص کند و روش وزندهی به اهداف را روشی ذهنی میپندارد. ولی مایل است اهداف را اولویتبندی کند. در این صورت روش اولویت مطلق' مطرح میشود.

در این روش مساله را تنها با هدفی که اولویت اول (مهمتر) دارد، حل میکنیم و جواب بهینه را مشخص میکنیم. در مرحلهی بعد تابع هدف اولویت اول را برابر جواب بهینه به دست آمده قرار داده و به عنوان یک محدودیت به مساله اضافه کرده و مساله را با در نظر گرفتن تابع هدف با اولویت دوم حل میکنیم. این رویه به همین صورت برای اولویتهای بعدی تکرار میشود.

روش چهارم:

# روش معيار جامع

Global criterion method

در این روش برخلاف روش های قبلی نیازی به اولویت بندی اهداف، وزن دهی، یا تبدیل اهداف به محدودیت نیست. روش معیار جامع ، بسته به مورد، مجموع توان اول، دوم، ... انحرافات نسبی اهداف از مقدار بهینه شان را حداقل می کند.

در این روش، تابع هدف که همواره در پی حداقل کردن آنیم به گونهی زیر است:

$$Min \quad Z = \sum_{i=1}^{k} \left( \frac{f_i^* - f_i}{f_i^*} \right)^p$$

که در آن "fi مقدار بهینهی تابع هدف i ام (بدون در نظر گرفتن اهداف دیگر) است.

مثال:

دوباره مثال ۳-۲ (اسباب بازی) را در نظر بگیرید که مدل چندهدفهی آن در زیر آورده

ىىشود:

$$Max \quad f_{1} = \varphi \cdots x_{1} + \varphi \cdots x_{y}$$

$$Max \quad f_{y} = x_{1}$$

$$st:$$

$$\forall x_{1} + x_{y} \le \Delta \cdots$$

$$x_{1} + x_{y} \le \varphi \cdots$$

$$x_{1}, x_{y} \ge \cdots$$

ابتدا دو مسالهی برنامهٔ ریزی خطی یک هدفه ی زیر حل می شود:

مسالهی ۱	مسالهی ۲ 👷
$Max  f_1 = F \cdots x_1 + \psi \cdots x_n$	$Max  f_y = x_1$
st :	st:
$y_{x_1} + x_p \leq 0 \cdots$	$Px_1 + x_2 \leq 0 \cdots$
$x_1 + x_p \leq F_{\bullet \bullet}$	$x_1 + x_2 \leq 1 \leq 1$
$x_1, x_p \ge \bullet$	$x_1, x_2 \ge 0$

جواب بهینهی مسالهی ۱: x<sub>1</sub>=۱۰۰, x<sub>9</sub>=۳۰۰, *۲*<sub>1</sub>=۱,۳۰۰,۰۰۰ جراب بهینه ی مساله ی ۲: ۲۱=۲۵۰ , ۲۹=۰۰ , ۲۹=۱۵

$$Min \quad Z = \left[\frac{1}{V} = \frac{1}{V} = \frac{$$

 $x_1, x_y \ge 0$ 

روش پنجم: مِتِن و اِلسَّادة رَيْن **برنامەريزى آرمانى** روش

Goal Programming (GP)

8.7

N.

.تفاوت های بین GP و LP

ثر ع	L.P	GP
المداف	یک مدف اولیه - که باید	تمامی اهداف (آرمانها)
	حداکثر یا حداقل شود.	ر تېبندى مىشوند.
محدوديتها	اتعطاف نابذيره حيج كحونه	منعطف انحرافها بليرفني بوده و محدوديتها شل
	انحرافی مجاز نیست.	مىشوند. م
مدف	حداكثر (حداقل) كردن	حدائل کردن مجدوع انحراف های نامطارب(که بر حب
	مقدار تابع هدف اوليه	اهبيتشان وزن گرفتهاند.)
متمرد	بهيتمساذى	وضايتبغثى
برنامهمای رایاتهای	خیلی کارا، بستھای	غیر کارا، معدودی بے های نرمافزاری
	ترمافزارى مخطف	
كاربردها	زياد ومنتوع	در حال افزایش

Ÿ

متنیرمای تعیم باع صنب معدد مساوی تحسا

متغیرهای تعیم عرور المعرف عددست های تسم محدرد و المی مخت

مفاهيم برنامهريزي آرماني

شالودهی GP بر اساس سه مفهوم است:

الف) انحرافها

ب) اولویتبندی آرمانها

ج) ابعاد آرمانها

٥٠٠ ٢ الفانه کاری انحرافها مقادیری هستند که آرمانها از مقدار مورد نظر خود کمتر (یا بیشتر) محقق  $d^{+}$ شدهاند. فرض کنید سه آرمان به صورت زیرند: = \_\_\_\_\_ d\_, dt= ۱\_کسب سودی معادل ۱۰ میلیون تومان در هرماه. ۲\_اضافه کاری ماهانه از ۱۰۰۰ ساعت بیشتر نشود. jun , 1. ... ... ۳\_سطح موجودی دقیقاً معادل ۲۰ واحد باشد. Ko ... NI + 1- ... MY .... الر ... ۱۴۰۰۰ م (۵۰۷ و ۲۰۰۰ ) اغراف بشیر محقی انحراف های بیشتر معقق ا میزانی را اندازه گیری می کنند که بیشتر از مقدار آرمان است. این انحراف را با متغیر <sup>+</sup>d نشان میدهیم. مد مد مال ... م. ... ۹ جس (مقاوسا) اغراف کمتر فحقق (ناملدب) ، درسد انحرافهای کمتر محقق میزانی را اندازه گیری میکنند که کمتر از مقدار آرمان بودماست !. این انحراف ها را با d, نشان می دهیم.

انحواف های معلوب و نامعلوب. انحراف می تواند مطلوب یا نامطلوب باشد. برای نمونه در مثال سود، <sup>+</sup> مطلوب و <sup>-</sup> منامطلوب است. در مثال اضافه کاری <sup>+ d</sup> نامطلوب و <sup>- d</sup> مطلوب است. در مورد سطح موجودی هر دو <sup>+ d</sup> و <sup>- d</sup> نامطلوب است زیرا ما را از آرمان دقیقاً ۲۰ واحد دور می کند. در همه ی موارد، روابط زیر را مشاهده می کنیم:

	انحراف های نامطلوب	نوع محدوديت
بر طبق تعریفمان، کمنر معفق زمانی نامطلوب است که با محدودیت <ے مواجه باشیم.	<i>d</i> ,	2
بر طبق تعریفمان، مممنر محنّق زمانی نامطلوب است که با محدودیت ≤ مواجه باشیم. مچنین بیشتر محقّق هنگامی نامطلوب است که با محدودیت ≥ مواجه باشیم. در حالتهای	d,	≤
=) هم بیشتر و هم کمتر محقَّق نامطلوب هستند.	d; , d;	-

#### ب) اولویتبندی آرمانها

د. رتبهبندی توتیبی. در این روش آرمانها بر حسب اهمیتشان فهرست می شوند، از Pi (اول حرف (Priorily) برای نشان دادن شماره ی اولویت استفاده می کنیم، برای نمونه Pi نشان می دهد که آرمان مورد نظر از بیشترین اهمیت برخوردار بوده و انحراف نامطلوب از آن در ابتدا باید حداقل شود. Pi نشان می دهد آرمان مورد نظر از اولویت استفاده می کنیم، برای دوران دوم برخوردار است، و به همین ترتیب.
 ۲. رتبهبندی اصلی. در این روش وزن مشخصی به هر یک از انحرافات داده می شود. این مورد این مورد این اولویت استفاده می کنیم، برای نمونه Pi نشان می دهد که آرمان مورد نظر از بیشترین اهمیت برخوردار بوده و انحراف دوم برخوردار است، و به همین ترتیب.
 ۲. رتبهبندی اصلی. در این روش وزن مشخصی به هر یک از انحرافات داده می شود. این وزن ها اهمیت نسبی هر انحراف را نشان می دهند.

۳. ترکیبی از این دو. این روش زمانی که تابع هدف معرفی می شود، تشریح خواهد شد.

هر تابع هدف مدل GP به دنبال آن است که مجموع انحراف های نامطلوب موزون را برحسب اهمیت شان حداقل کند. با این وجود اگر ابعاد (مقیاس) هر آرمانی با دیگری متفاوت باشد چنین حاصل جمعی ممکن است مورد توجه نباشد. برای نمونه اگر h بیانگر انحراف از سود (برحسب ریال)، th بیانگر انحراف از اضافه کاری (برحسب ساعت)، و h نشانگر انحراف از میزان موجودی انبار (بر حسب واحد کالا) باشند، در این شرایط مناسبترین روش، رتبهبندی ترتیبی است.

ساختار برنامهريزي آرماني

مدل GP متشکل از ۴ جز به قرار زیر است:

الف) متغیرهای تصمیم، ب) محدودیتهای سیستمی، ج) محدودیتهای آرمانی، د) تابع هدف.

ترکیب تولید، میزان تولید هر محصول یک متغیر تصمیم است. در مسالهی تبلیغات، تعداد آگهی در هر رسانه یک متغیر تصمیم تلقی میشود، و در مسالهی ترکیب فلزات میزان استفاده از هر فلز در ترکیب مورد نظر یک متغیر تصمیم است.

متغیرهای تصمیم مدل GP همانند متغیرهای تصمیم مدل LP هستند. متغیرهای تصمیم،

متغیرهایی هستند که تصمیم گیرنده درصدد تعیین مقدار آنهاست. برای نمونه در مسالهی

الف) متغيرهاي تم

ب) محدودیتهای سیستمی محدودیتهای سیستمی مدل GP همآنند محدودیتهای مدل LP هستند، یعنی امکان تخطی از چنین محدودیتهایی وجود ندارد و جواب مساله (مقدار متغیرهای تصمیم) باید در آنها صدق کند. برای مثال اگر در مسالهی تبلیغات میزان بودجه جهت تبلیع محدود به مبلغی مشخص است و امکان تبلیغ با صرف هزینه ی بیش از آن مبلغ به هیچ عنوان امکان پذیر نباشد، این محدودیت (بودجه)، محدودیتی سیستمی خواهد بود. در حل مساله، محدودیتهای سیستمی قبل از هر نوع محدودیت آرمانی باید مورد توجه قرار گیرند.

ج) محدودیت های آرمانی محدودیت های آرمانی سطوح مورد نظر از هر هدف را نشان می دهند.

ولى در برنامەريزى آرمانى، كە انحراف از ١٠ ميليون تومان پذيرفتنى است، اين گونه  
خواهد بود:  

$$here = \int_{-\infty}^{-\infty} -d_1^+ = -d_1^+ = -d_1^+ = -d_1^+ -d_1^+ = -d_1^+$$
  
 $here = \int_{-\infty}^{-\infty} -d_1^+ = -d_1^+ = -d_1^+ = -d_1^+ = -d_1^+$   
 $here = \int_{-\infty}^{-\infty} -d_1^+ = -d_1^+$ 

در مورد محدودیت آرمانی پیش ۳ حالت وجود دارد:

ب) مقدار سود ( $1x_c + a/4x_B + a/4x_B$ ) کمتر از ۱۰ میلیون تومان باشد (کمتر محقق)، برای مثال ۸ میلیون تومان، که در این صورت متغیر انحرافی  $\frac{1}{1}$  مقدار مثبت و  $\frac{1}{1}b$ مقدار صفر خواهد گرفت ( $a = 4, d_1^+ = -6, d_1^+ =$ 

ج) مقدار سود ( ۰/۱۲<sub>۰</sub> + ۰/۱۲<sub>۵</sub> + ۰/۹۲<sub>۵</sub>) بیشتر از ۱۰ میلیون تومان باشد (بیشتر محقق)، برای مثال ۱۲ میلیون تومان؛ که در این صورت متغیر انحرافی <sup>۲</sup> مقدار صفر و مقدار مثبت خواهد گرفت.

 $1P + d_1^- - d_1^+ = 1 \bullet \rightarrow d_1^- - d_1^+ = -P$ 

in the second

N'

S.

192

د) تابع هدف تابع هدف در مدل 'Gl به گونه ای تهیه می شود که مجموع وزنی انحراف های نامطلوب را حداقل کند. بدین جهت، ساختار تابع هدف بستگی به سیستم وزندهی به آرمان ها دارد که حالت های زیر برای آن قابل تصور است:

۱. مساله ای با یک آرمان. در این حالت تابع هدف می تواند به گونه ی زیر باشد:  
Min 
$$Z = d_1^+$$
  
 $Z = d_1^-$  انحراف نامطلوب باشد، تابع هدف  $Z = d_1^-$  انحراف نامطلوب باشد، تابع هدف  $Z = d_1^-$   
می شود، اگر هم  $d_1^-$  و هم  $d_1^+$  نامطلوب باشد،  $d_1^+ + d_1^+ + d_1^-$  خواهد شد).

جند حالت مختلف برای آرمانی که دو متغیر انحرافی نامطلوب دارد قابل تصور است:

نخست، وضعیتی همانند  $p_id_i^- + p_jd_i^+ + p_jd_i^+$  نشان می دهد که هر دو متغیر انحرافی آرمان اول نامطلوبند، ولی اولویت با  $d_i^-$  است. یعنی ابتدا باید  $d_i^-$  حداقل شود، سپس  $d_i^+$ . دوم، وضعیتی همانند  $(a_i^+ + d_i^+)_i q_i^-$  نشان می دهد که هر دو متغیر انحرافی آرمان اول نامطلوبند، مجموع این دو باید حداقل شود. ولی هیچکدام از  $d_i^-$  و  $d_i^+$  بر دیگری برتری ندارد.

 $Min Z = 10d_1^{-} + 1 \cdot d_p^{+} + \Lambda d_p^{-} + 1 \cdot d_p^{+}$ 

این حالت زمانی به کار میرود که متغیرهای انحرافی دارای واحد اندازه گیری یکسانی باشند (برای نمونه همهی انحرافها بر حسب ریال باشند)، و گرنه جمع چند واحد ناهمگن (برای مثال ریال و سهم بازار) محلی از اِعراب نخواهد داشت. نکتهی دیگر در این حالت، پیدا کردن وزن انحرافها است که کار ساده ای نخواهد بود. (جواب مدل به شدت تحت تاثیر این وزنها قرار خواهد گرفت).

۲۔ چند آرمان، استفادہ از رتبہبندی توتیبی و اصلی. این حالت ترکیبی از دو حالت پیش (حالتھای ۲و۳) است. برای نمونہ در تابع ہدف:

$$Min Z = p_1 d_1^+ + p_y d_y^+ + w p_y d_y^- + v p_y d_y^+ + p_y d_y^+$$

چهار آرمان هست که آرمان سوم به گونهای است که هر دو متغیر انحرافی آن نامطلوبند. انحراف منفی از آرمان سوم (<sup>+</sup>م)، ۱/۵ = <sup>44</sup>/<sub>4</sub> برابر انحراف مثبت (<sup>+</sup>م) اهمیت دارد. ضرایب برای متغیرهای انحرافی آرمان سوم از نوع اصلی و به طور کلی برای چهار نوع آرمان از نوع ترتیبی است (آرمان اول از اولویت بالاتر و آرمان چهارم از کمترین اولویت برخوردار است). می توانستیم تابع هدف فوق را به گونهی زیر نیز نمایش دهیم:

 $Min Z = p_1 d_1^+ + p_p d_p^+ + p_p (\mathfrak{P} d_p^- + \mathfrak{V} d_p^+) + p_p d_p^-$ 

 $Min Z = p_1 d_1^+ + p_1 d_p^- + p_p (\Delta d_p^- + \psi d_p^+ + \psi d_p^+ + \psi d_p^+)$ 

د جند آدمان که دارای اهمبت بکسانند. اگر آرمانها دارای اهمیت یکسان باشند، تابع هدن را می توان صرفاً با جمع زدن متغیرهای انحرافی نامطلوب تهیه کرد. برای مثال

 $Min Z = d_1^* + d_2^* + d_3^* + d_3^*$ 

نوجه: یاد آوری میشود در صورتی میتوان چنین جمع سادهای را به کار برد که همی آرمانها دارای واحد اندازه گیری یکسان (برای نمونه ریال) باشند.

#### مثال های مدلسازی برنامه ریزی آرمانی

۱Ţ /

زمين بسكتبال

زين فريل

زین تیس استار شا

ستهمی ساعت تبهینین ووزشمه شورای شهر به شهرداری این اجازه را داده است که با <sup>کریزن ا</sup> : توجه به بودجه ۳ میلیارد تومانی، تسهیلات ورزشی شهر را توسعه دهد. چهار نوع مختلف 🐂 🐇 تسهیلات توسط شهروندان درخواست شده است که بدین قرارند: زمین بسکتبال، زمین سهبری و بسیر فوتبال، زمین تیس، و استخر شنا. تقاضاهای مختلف از گروههای مختلف شهر ۶ عد ۲۰ ی ای ۲۵≥۱۰ رئین *لاز ک* زمین بسکتبال، ۴ زمین فوتبال، ۱۰زمین تنیس، و ۱۲ استخر شنا بودهاست. برخی لز اطلاعات در مورد تسهیلات ورزشی در جدول ۲-۲ آورده شده است.

<u>، ۵</u> • 1. × × شهرداری ۴۵ مکتار زمین در اختیار دارد، و اولویت هایی را برای آرمان های زیر قابل جدول ۲.۲. اطلاعات تسهیگات ورزشی برای مر واحد

P1: شهرداری مایل است تمامی بودجه صرف تسهیلات ورزشی شود.

P : شهرداری مایل است که با توسعه ی تسهیلات در هر هفت ۱۰۰,۰۰۰ نفر یا پشتر از آنها غاده كتد

p، شهرداری میخواهد که حتیالامکان زمین لازم از ۴۵ هکتار زمین موجود بینز شرد.

Pr: اگر لازم شد زمین بیشتری به کار برده شود، مایل است زمین اضافی محدود به ۱۰ مکار باند.

.P شهرداری مایل است که تمامی تقاضاهای شهروندان را بر آورده کند. ولی این اولوت باید متاب با تعداد متوسط استفاده کنندگان از هر نوع تسهیلات وزندهی شود.

و سرامجام این که شهرداری باید دست کم ۱۴ تسهیلات را احداث کند و از بودجه يشتر نشود. اين معدرديتها تخطىبذير نيت (معدوديتها سيستمى است). مدل برنلملویزی آدماتی دا برای این مساله طراحی کتید.

(idinis Fa

زينانانى

مليرد ترمان)

-

1..

٥.

¥ ..

لتيل

ساحت

مكارا

تعاف برا تسعيلات

Tr= it if f

<u>ا</u> م تنبع ۲۰

1x=11 11

١٢ ﴿ عَرَضَيات

100 5 Kin /000/000

مؤسط اسفاده کندگان

لقر در ملته)

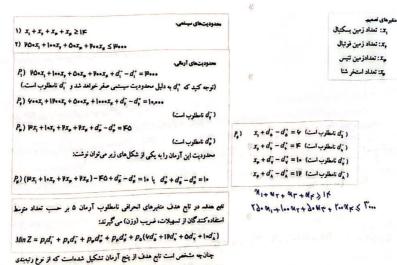
4..

1...

0 ...

1 ....

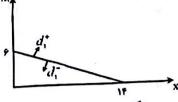
MI= الم تعادات المرابع المرابع المرابع المرابع



ترتیهاند در آرمان پنجم از رتبهندی اصلی (تعداد استفاده کنندگان که برحب ۱۰۰ غر · deliente dietaria

نحوه تعيين منطقه موجه محدوديت هاى آرماني

حل مسایل GP : روش ترسیمی



شکل ۲۲. محدودیت سود

 $\psi \cdot x_1 + \forall \cdot x_2 + d_1^- - d_1^+ = \psi \cdot \psi$ 

منطقهی موجه مربوط به این آرمان (که در اولویت آخر قرار دارد) هیچ اشتراکی با diet مطقه ی موجه پیش (چهار ضلعی (ABCI) ندارد. این امر نشان میدهد که آرمان چهارم به طور کامل محقق نمی شود. چون آرمان های پشین در اولویت قراردارند، باید نقطه ای از I de ABCD را انتخاب کنیم که کمترین فاصله (انحراف) را با منطقه موجه آرمان چهارم دانت باشد. این نقطه، نقطه ی ۸ است که مختصات آن ۱۰/۵ = ۲ , ۳/۵ . ۲ است. لله ندرك بنابراین میزان تولید محصول اول برابر ۲/۵ و محصول دوم برابر ۱۰/۵ تن است.  $x_{e} + d_{e}^{2} - d_{e}^{2} = 14$  $1 \cdot 10 + d_e = \cdot = 14 \rightarrow d_e = 0/0$ 14 \* اردست در ماند مند له له و له دالت دمايد  $(r_{\bullet} \times I_{\bullet} \overset{1}{\Delta}) + (V \cdot \times I_{\bullet} \overset{1}{\Delta}) = fr_{\bullet}$   $V \overset{1}{\Delta} + V r \overset{1}{\Delta} = \Lambda I_{\bullet} \Rightarrow d_{I} \overset{1}{\bullet} \bullet d_{I}^{+} = rq_{\bullet}$ الله - الله دامیندرت جن بایخ عامی التیری حد واولایت کالز به کمترامت دیرود بودس ترار خدامتروت. (T. . x [d) + ( d ... x l., d) = X ... d. = 9,2, dr =. n - xr+d - d + - 0 dredres 10, 2 14 dr= 14-1010= did

مسایلی را که دارای دو متغیر تصمیم باشند می توان با روش ترسیمی حل کرد.

مدل GP زیر را به روش ترسیمی حل کنید.

 $Min Z = p_1 d_1^- + p_2 d_2^+ + p_2 d_2^+ + p_2 d_2^-$ 1Fx, + 1. Xy = 16 (استفاده از ماشين آلات - بر حسب ساعت) ← St: IFx, + lox, 215. 15x1+ V. Xr=FK.  $\longleftarrow \mathcal{W} \bullet x_1 + \mathcal{V} \bullet x_2 + d_1^- - d_1^+ = \mathcal{F} \mathcal{V} \bullet$ (سود بر حسب میلیون ریال) (حداکثر تقاضای محصول ۱ برحسب تن) الا = + d\_o^- - d\_o^+ = ۱۷ (حداکثر تقاضای محصول ۱ برحسب تن X. IT - X1 Foxi+ Doo Xy = You  $\longleftarrow \psi_{\bullet \bullet x_1} + \Theta_{\bullet \bullet x_2} + d_p^- - d_p^+ = \psi_{\bullet \bullet \bullet}$ (بودجه بر حب میلیون ریال)  $x_{s} + d_{g}^{-} - d_{g}^{*} = 14$  (حداقل تقاضای محصول ۲ بر حسب تن) (حداقل تقاضای محصول ۲ بر  $x_i, d_i^-, d_i^+ \geq 0$ نعتله (...) إدر المالة . تت مى شم شكا

Fox + Vo Xr = FK. (000) 0 + Fto -+ tox, + Vox+ d\_ d' = Fto

 $1Fx_1 + 1 \cdot x_2 = 1F(P/\Delta) + 1 \cdot (1 \cdot / \Delta) = 1F \cdot$ 

•

یعنی میزان به کارگیری ماشین آلات ۱۴۰ (ساعت) است.

 $\mathfrak{P}_{\bullet} \mathbf{x}_{1} + \mathbf{V}_{\bullet} \mathbf{x}_{\mathfrak{p}} + d_{1}^{-} - d_{1}^{*} = \mathbf{F} \mathfrak{P}_{\bullet}$  $\mathfrak{P}_{\bullet} (\mathfrak{P}/\mathfrak{O}) + \mathbf{V}_{\bullet} (\mathfrak{l}_{\bullet}/\mathfrak{O}) + \mathfrak{o} - d_{1}^{*} = \mathbf{F} \mathfrak{P}_{\bullet} \rightarrow d_{1}^{*} = \mathfrak{P} \mathfrak{P}_{\bullet}$ 

یعنی سودمان ۳۹۰ (میلیون ریال) از میزان هدف (۴۲۰ میلیون ریال) بیشتر خواهد شد. سود بهدست آمده ۸۱۰ میلیون ریال میشود.

 $x_1 + d_y^- + d_y^+ = 14$   $\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$  $\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{$ 

$$\begin{split} & \mathfrak{P} \circ \circ x_1 + \Delta \circ \circ x_p + d_p^- - d_p^+ = \varphi \circ \circ \circ \\ & \mathfrak{P} \circ \circ (\mathfrak{P}/\Delta) + \Delta \circ \circ (1 \circ / \Delta) = \varphi \circ \circ \circ \to d_p^-, d_p^+ = \circ \end{split}$$

یعنی میزان هزینهای که جهت تولید صرف خواهد شد دقیقاً برابر با بودجه ی ۶.۰۰۰ (میلیون ریالی ) بوده و انحراف از بودجه صفر است.

مثال: در مثال قبل، فرض کنید آرمان پنجمی به صورت زیر به مساله اضافه شود:

زير سقف.

 $x_1 - x_2 + d_0^2 - d_0^2 = 0$  (میزان تولید یکسان دو محصول)

که <sup>6</sup>6, d<sup>6</sup> هر دو نامطلوب باشند. مشخص نماید اضافه شدن این آرمان چه تاثیری بر

جواب بهينه خواهد گذاشت؟

تابع هدف جديد به صورت زير خواهد شد:  $Min \ Z = p_i d_i^- + p_y d_y^* + p_y d_y^* + p_y d_y^* + p_z d_z^- + p_0 (d_0^- + d_0^*)$ مشخص است به دلیل این که آرمان با اهمیت بیشتر (یعنی آرمان چهارم) به طور کامل برآورده نشدهاست، این آرمان (آرمان پنجم) بررسی نخواهدشد و جواب بهینهی پیش (۲. = ۴/۵, ی انغیر نخواهد کرد. میزان انحراف از این آرمان پنجم:  $x_1 - x_2 + d_0^- - d_0^+ = 0$  $\frac{1}{2} \sqrt{1} - \frac{1}{2} \sqrt{1} + \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \sqrt{1} + \frac{1}{2} \sqrt{1} +$ 

یعنی محصول دوم ۸ تن پیشتر از محصول اول تولید می شود.

6 September 2016 ذى الحجه ١٤٣٧ وى كت الع 4 Cruc Jus 5. \_Sm 5, D Q,, Dr ari arr 12 Dn ani عدی حلمل از اعام Di (حالت is , j. al 11/10 \_ Q. مرارعهم 17 باعد زس بزر الم در المراحد المرابع شاد كرداس مدرازاى درمانت با مزار دا حد بول ، مجوز الشاف زمين براى ..... كاز إدان ترت معد مدران زمن كازمات مرد مترت منت مرار واحديل بابت التراج كاز مرجلص زمس خواهد مردافت ولى المركاز مافت المرج ميلغ مصرورا-م وارواحد مول اوليه من ترفية تخواصر معاجب رس لمفاد تركت الندى را \* ما زماند احمال وقد , 2 و و 2 را ندائيم ، مين متاز خدمازوجد كاز درزمين خدمى دلد درعن دلل برفار افاح استاله زمن المجترين تعميم مسر نسب الروار تحسى جو الساف غادد حزينه الساف تحسى مدحزارواحد مول مى باشد المعلاقر مرت بانتمن كازدرزس، لوحت مواهد ولى در مررت وجو كازدرزس ، ممه از مودخالعن ملادل ٢ مليون ماحديد خاصددانت . جترين تعمم براى اين مرد جيت مكارم توبه آفاق مي رد ث عر ازود وطيف وزادست رديغ مدار 14 40 400 YY YA YA T. TI جمعه ۱۸ ۱۷ ۱۶ ۱۵ ۱۴ ۱۳ جمعه ۱۱ ۱۰ ۹ ۸ ۷ ۶ جمعه ۲ ۳ ۲ ۱ 1.

شهريور ٩٥ ... r 7 September 2016 انواع روش كابراى تيس عمرين المرام: ۵ ذیالحجه ۱۴۳۷ 5, Sr · Max (min) in aller of 4.1... 401000 V Dive 44.,... " ابن روش سار ما خط خارانداس " Y ..... \_ 1 ..... Dr ۲ روش ارزش انتظاری : زمانی که اطلا عات زاری ، از تابع توزیر بلزاخت (که کمترین واریان را دارد) استاده می کنم .  $D_1 = \frac{y_{1,00}}{x} \frac{1}{y} + \frac{y_{1,0}}{x} \frac{1}{y} = \frac{y_{1,0}}{x}$  $D_{Y} = -1 \cdots x_{F}^{1} + Y \cdots x_{F}^{1} = 9 a \cdots a_{F}^{1}$ DYV روش priori (يشين) : الر المد تطرخبو ، احمالات عناج واطرد الأشرباتي. p(S1)= ., F , p(Sr)=,4 Di= of x 40 1000 + of 4 x 440 1000 = FY. 16 Dy=0/Fx(-loojoo)+0//x(Y)000)=1,140,000 Dy مال: يك مرد لنده ليس، لياس المورد نياز خود را از ٩ ماه جلوتر بي بوليدى لياس لفارش مى دهد . مرركترين دغد غد اين موض این است در در مان تحویل اماس مد ، دیا ای ع مطابق روز خواهد مود ماخیر. الف) الراس فرو بسار ما مط طرماند ، عسر س تصم وى صر خواهد مود جل الازد افاره ما ب " المازروش دوم سوت: (plsr) = plsr) = plsr ). D: سارت زادن 10 -Di-> ".x.1"" Dr: لغارش مارمه ۳۵ Dr- 2dx off Dr - Vax .144 1, jette Dr -> Yaxorr-Dr: لمارس زماد ۴à F. Max (min) السفاحان (Max (min) Di: do , Dr=-lo, Dr=-K, Dr=-Kd -> Dyv الصب المتى ازكوي فلانى يمن آر زارو ممارهم راحت جانی به من آر 1 Y W Y 4 444 9 V A 9 1. 18 10 18 14 14 جمعه ۲۵ جمعه ۲۷ ۲۸ ۲۹ ۳۰ ۳۱ قیام ۱۷ شهریور و کشتار جمعی از مردم به دست ماموران ستم شاهی پهلوی (۱۳۵۷ هـ ش)

8 September 2016 ودى العجلو ٢٢٢ فردار بحارب سال با قس حدد مراس متحد راسو ماشدكر : ٢٤ مرور ( p(s,) - و p(s,) - 2 مرد الرئيس مرد بالتفاداز روك Priori معترين تقيم وى رايتين عاسر. E(Di) 0,145, - 2. E(D,)= 0/Ydx(-d.)+ 0/Fx0+0/YdxA0=12,2 D 0, Yas, 0-10  $E(D_r) = 0, Ya(-10) + 0, F(r_0) + (0, r_0)(r_0) = FI, Va$ TAST TA OFD E(Dr)= 0/ Tax10 + 0/ Fx Fb + 0/ Ta(-To)= 17, bv 1-16 o/FxF. + 0/82(-F2)= 10, 12 سن (posteriori): دراین روندو ، این امعان وجود دارد به ادعای جنوه را مورد ت واز مون قرا در تعمم مرى در ترابط priori ، احمالات طبعت مرجورت داده ي تابت ويرون تفسر در تطر كرفة من شوفر المالدان باشد بوان فت بدرست بالدرس ما درست احمالات ومعادير أن ٤ ، إزمايت رار معلم را posterior من لمند. ، ا زمایت اسد جد طول نیت و دارای خطامی ماند ، بر عن مجت از مانون سر برای کلل ای اسفا دو می مردد. ای صالمتی ازخاکت رہ مارسار مسراندوه دل ومردة دلدارسار Y. YI YY YW ۲۵ جمعه ۲۷ ۲۸ ۲۹ ۳. ۳۱ شهادت حضرت امام محمد باقر عليه السلام (١١٣ هـ ق) وفات آيت الله سيد محمود طالقاني اولين امام جمعه تهران ( ١٣٥٨ هـش)

